



Manual do aplicativo

rope[®] GLASS 4 PRO

ropo[®]
GLASS 4
PRO

MANUAL DO APLICATIVO

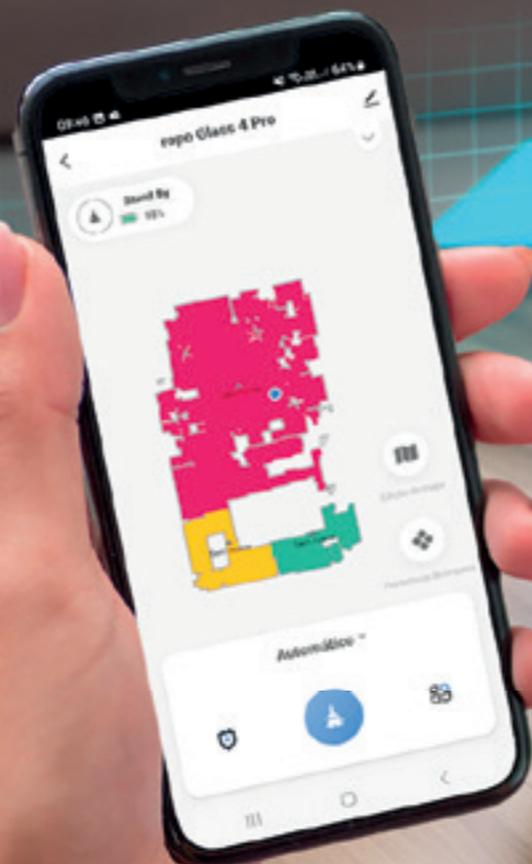
Modelo RPBOT08-XS
V.1724

Controle por aplicativo

Você pode definir a programação de limpeza do ropo, selecionar seus modos de limpeza e controlar seus movimentos a partir do aplicativo.

08. Sincronização e utilização em smartphones com iOS

38. Sincronização e utilização em smartphones com Android.



Sinta a experiência de controlar o seu **ropo** pelo seu iPhone.
Confira as instruções de uso à seguir.

- 1 Instalando o aplicativo no iPhone [Pág.08](#)
- 2 Registrando-se no aplicativo [Pág.10](#)
- 3 Permissões no aplicativo [Pág.12](#)
- 4 Sincronizando o **ropo** com o aplicativo [Pág.14](#)
- 5 Utilizando o aplicativo [Pág.18](#)
- 6 Modos de limpeza [Pág.20](#)
- 7 Agendamento de limpeza [Pág.22](#)
- 8 Limitação de áreas [Pág.24](#)
- 9 Edição de cômodos [Pág.26](#)
- 10 Outras funções [Pág.30](#)
- 11 Configurações [Pág.32](#)



Sinta a experiência de controlar o seu **ropo** pelo seu Android
Confira as instruções de uso à seguir.

- 12 Instalando o aplicativo no Android [Pág.38](#)
- 13 Registrando-se no aplicativo [Pág.40](#)
- 14 Permissões no aplicativo [Pág.42](#)
- 15 Sincronizando o ropo com o aplicativo [Pág.44](#)
- 16 Utilizando o aplicativo [Pág.48](#)
- 17 Modos de limpeza [Pág.50](#)
- 18 Agendamento de limpeza [Pág.52](#)
- 19 Limitação de áreas [Pág.54](#)
- 20 Edição de cômodos [Pág.56](#)
- 21 Outras funções [Pág.60](#)
- 22 Configurações [Pág.62](#)

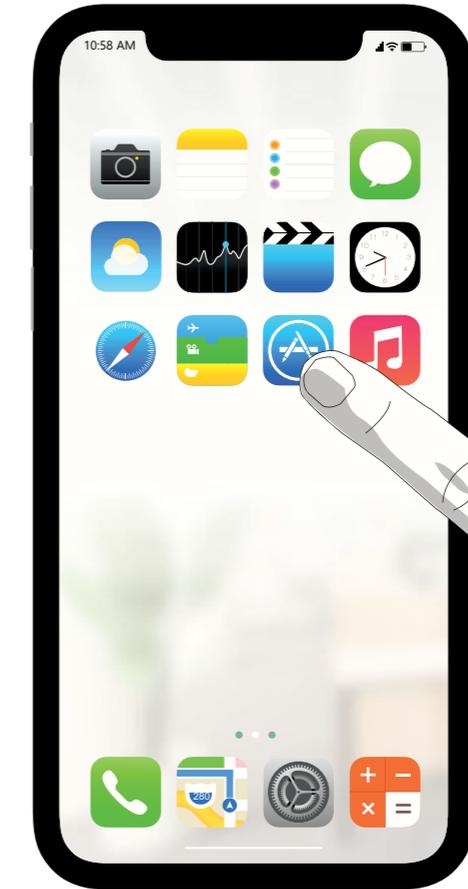


1 Instalando o aplicativo no iPhone

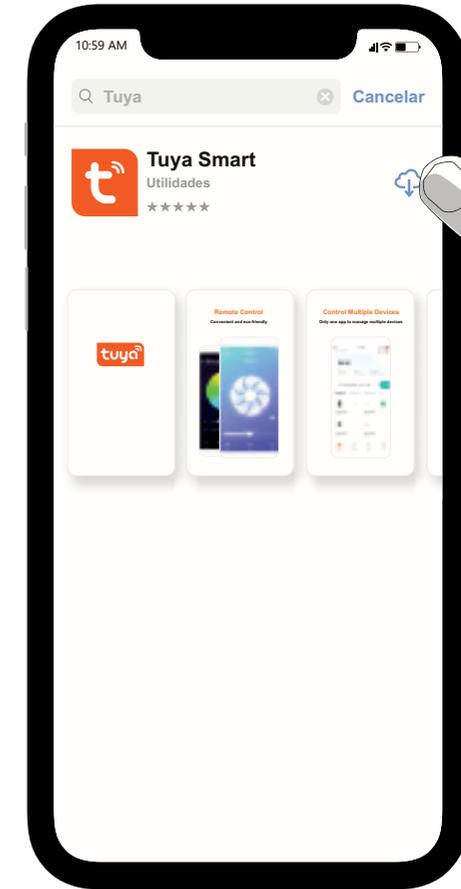
Com a instalação do aplicativo, seu **ropo** será ainda mais versátil e de fácil controle, considerando as funções específicas e agendamento de limpeza.



01. Desbloqueie o iPhone.



02. Acesse a App Store.



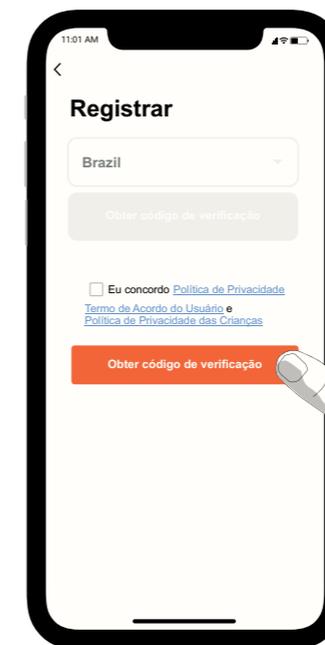
03. Busque pelo aplicativo "Tuya Smart" e faça o download do mesmo.

2 Registrando-se no aplicativo

Após a instalação do aplicativo, é necessário se registrar para ter acesso ao mesmo.



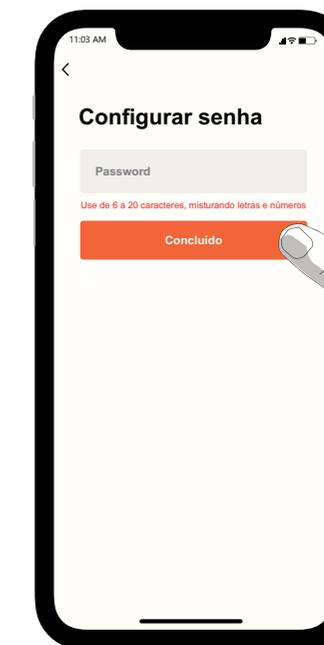
01. Na tela inicial selecione o botão registrar.



02. Preencha seu e-mail e em seguida leia os termos de uso e privacidade. Caso concorde com estes, marque a opção "Eu concordo" e em seguida clique em "Obter código de verificação".



03. Um código de seis dígitos será enviado automaticamente para o e-mail cadastrado. Este deve ser inserido no aplicativo para a continuação do registro.



04. Por fim, após seu preenchimento, você será levado automaticamente para a página onde deve cadastrar sua senha.

Nota: Certifique-se de que ao iniciar o processo de registro, tenha selecionado corretamente o país no qual utilizará o produto, pois várias condições de uso do aplicativo estão vinculadas ao país de registro.

3 Permissões no aplicativo

Após se registrar, será necessário conceder algumas permissões ao aplicativo antes da utilização ou sincronização de qualquer produto.



01. As primeiras permissões são quanto ao compartilhamento de dados feito pela plataforma e sobre e-mails marketing e notícias da Tuya. Após definir as preferências, selecione "Ir para aplicação".



02. Em seguida, o aplicativo exibirá as permissões de acesso. Para a correta sincronização e utilização do seu **robo** com o aplicativo, é necessário que todas as permissões sejam concedidas.



03. Selecione o primeiro item "Dados residenciais" e uma nova janela se abrirá solicitando permissão para acessar os dados do App Casa. Nesta, selecione "OK". Logo em seguida outra janela se abrirá solicitando a configuração do HomeKit. Caso utilize o iCloud no seu iPhone, selecione "Usar iCloud". Caso contrário, selecione "Cancelar".



04. Por fim, o aplicativo solicitará acesso ao Bluetooth. Os produtos **robo** não requerem o Bluetooth ativado para a sincronização, contudo sugerimos que a permissão seja concedida e o Bluetooth seja acionado manualmente pelo usuário, quando necessário.



05. A próxima permissão é sobre as notificações do aplicativo. Sugerimos que as notificações sejam permitidas para melhor utilização do robo. Ao clicar em "Permitir" uma nova janela aparecerá no centro da tela solicitando permissão para o envio de "Alertas Críticos". Tal permissão pode ser concedida ou não, sem comprometer a utilização do aplicativo ou **robo**.

4 Sincronizando o robo com o aplicativo

A sincronização do seu **robo** apenas será possível caso seu iPhone esteja conectado a uma rede WiFi 2.4 Ghz, não sendo possível a utilização de redes WiFi 5.0ghz. Além disso, sua localização precisa possuir sinal forte e conexão estável. O **robo** utiliza conexão WiFi para fazer a sincronização, não Bluetooth.



01. Na tela de início do aplicativo, selecione "Add Device" ou "+" no canto superior direito.



02. Na primeira vez que fizer o processo, o aplicativo abrirá uma nova tela solicitando permissão para localizar dispositivos. A permissão é necessária, portanto, selecione "OK".



03. Após conceder permissão para localização de dispositivos, o aplicativo solicitará uma nova permissão, agora para rastreamento de localização. Sugere-se que seja selecionada a opção "Permitir Durante o Uso do App".



04. Caso tenha recusado a ativação do Bluetooth na etapa de cadastro, nesta o aplicativo irá requisitar a mesma ação mais uma vez. E novamente é possível declinar da ativação, caso prefira. Basta selecionar a opção "Cancelar" para fechar a janela e iniciar a sincronização.



05. Na tela seguinte, selecione "Eletrrodomésticos Pequenos" e "Robô de Limpeza (Wi-Fi)".



06. Após selecionar o produto, a tela seguinte pedirá os dados da rede WiFi. Clique nas setas no lado direito de cada campo para abrir o menu de redes disponíveis e, em seguida, preencha a senha da rede selecionada.

ATENÇÃO: O **Glass 4 Pro** deve estar desconectado da estação autolimpante para realizar o processo de sincronização.



07. Na tela seguinte, antes de iniciar a sincronização no aplicativo, é necessário colocar o **robo** em modo de sincronização, como descrito no início deste sub-capítulo. Após colocar o robo em stand by, selecione "Confirme se o indicador está piscando".



Caso o seu **robo** esteja desligado, ligue-o segurando o botão **INICIAR/PAUSAR** por 5 segundos e aguarde a inicialização, onde ele dirá "O **robo** está pronto".



Para ativar o modo de sincronização é necessário que o **robo** esteja em modo stand by. Nesse modo ele estará ligado e com o LED do botão INICIAR/PAUSAR fixo na cor verde.



Para entrar no modo de sincronização, mantenha o botão **HOME** pressionado até ouvir um bipe e o **LED** indicador de conexão piscar na cor verde.



08. Neste momento será necessário definir e confirmar o modo pareamento

Conexão MODO EZ

Caso o **robo** tenha emitido apenas um bip sonoro, é porque você manteve o botão INICIAR pressionado por, aproximadamente, 2 segundos e o aplicativo fará a comunicação entre o **robo** e a sua rede de forma automática.

Conexão MODO COMPATIBILIDADE

Caso o **robo** tenha emitido apenas dois bips sonoros, é porque você manteve o botão INICIAR pressionado por, aproximadamente, 3 segundos e o **robo** criará a própria rede.

Em seguida clique em "conecte-se agora", na rede Wi-Fi selecione a rede gerada pelo seu robo que aparecerá no formato "Smartlife-XXXX", no qual XXXX corresponde a um código alfanumérico exclusivo do seu robô. Retorne ao aplicativo para análise dos dispositivos, registro no servidor Tuya e vínculo à conta



09. Após a seleção, uma contagem regressiva surgirá no centro da tela, bem como três indicadores das etapas da sincronização na parte inferior. Caso o processo não se conclua neste intervalo, a contagem reiniciará e o mesmo deve ocorrer com o processo.



10. Quando a sincronização for feita com sucesso a tela seguinte exibirá o produto. Para concluir o processo, basta selecionar o "+" azul para que o produto seja adicionado a página inicial do seu aplicativo ou clicar em "Concluir" no canto superior direito.

5 Utilizando o aplicativo

Uma vez que seu ropo esteja sincronizado com o aplicativo, você poderá usufruir livremente de todas as funções e ter uma experiência completa.



01. Caso a sincronização tenha sido bem-sucedida, o app o redirecionará para a tela de inicialização. Posicione o **robo Glass 4 Pro** na estação de recarga autolimpante, garantindo que os contatos metálicos do robô se encostem nos da estação. Em seguida pressione em "Próximo".



02. Na próxima tela, aperte em "iniciar mapeamento". O **robo** irá sair da estação autolimpante e fará uma leitura do local, criando um mapa do ambiente. Ao concluir, o **robo** retornará à estação e o aplicativo irá mostrar a tela inicial.



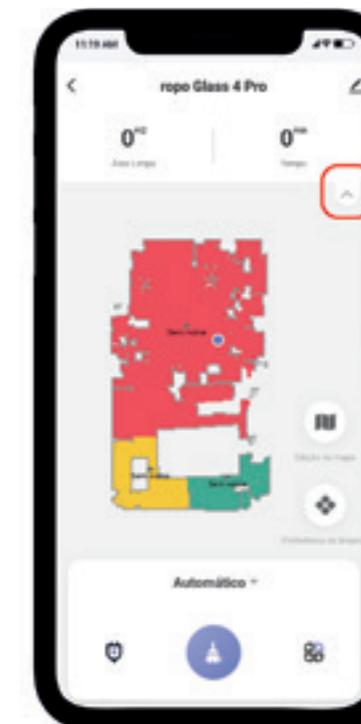
03. Esta é a tela inicial do seu robo Glass 4 Pro. No painel inferior, você consegue escolher o modo de limpeza desejado, determinar o retorno do robo à estação de recarga autolimpante, agendar ciclos de limpeza automáticos e muito mais.



04. No menu à direita, é possível mudar parâmetros da limpeza, como potência de aspiração e fluxo de líquido, e fazer edições no mapa como configuração de cômodos e definição de áreas restritas.



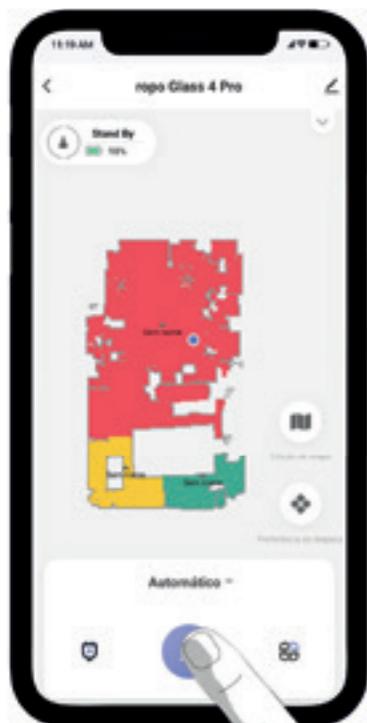
05. No canto superior esquerdo é possível ver a quantidade de bateria restante no robo Glass 4 Pro, além do status do robô.



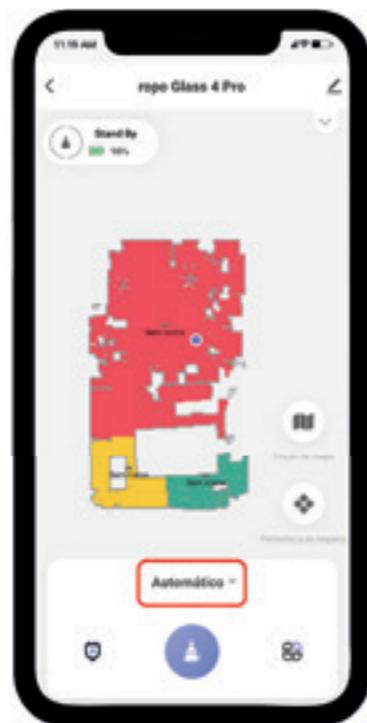
06. É possível ver o tempo decorrido e a área limpa em tempo real durante qualquer modo de limpeza apertando na seta do canto superior direito da tela principal.

6 Modos de limpeza

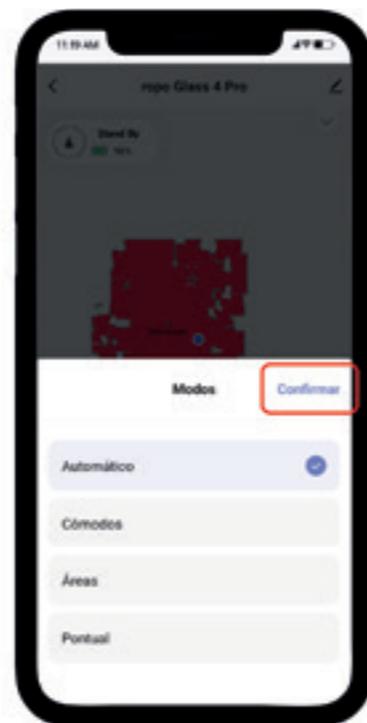
É possível ter acesso a todos os modos de limpeza através do aplicativo.



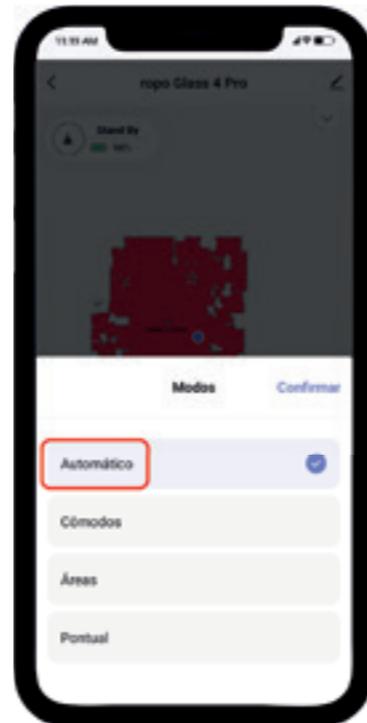
01. Para iniciar a limpeza, toque no botão do painel inferior da tela inicial. O modo de limpeza padrão é o modo automático.



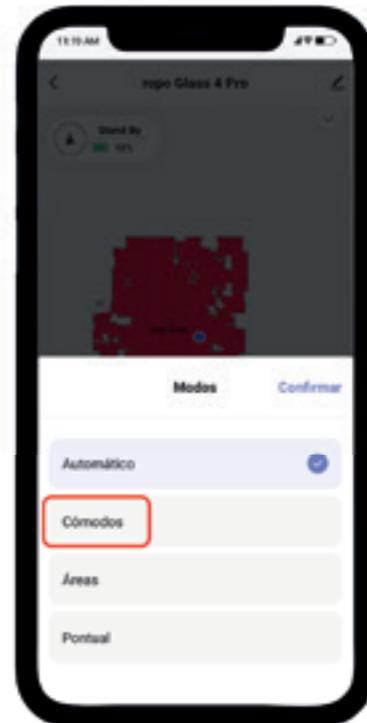
02. Para alterar o modo de limpeza, pressione a área indicada na imagem acima.



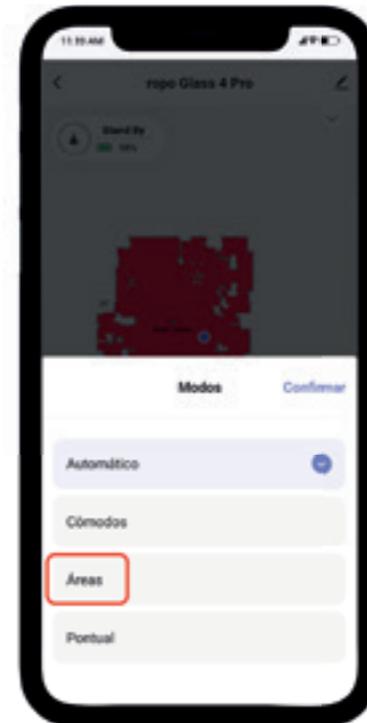
03. Selecione o modo de limpeza desejado entre automático, cômodos, áreas e pontual e em seguida pressione em "Confirmar".



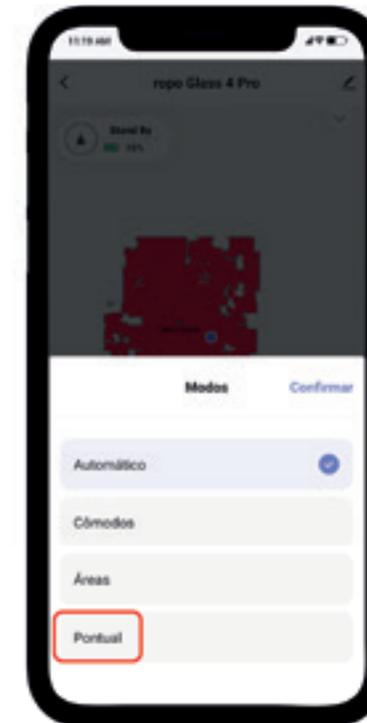
04. No modo automático, o robo percorre por todos os cômodos da casa até limpar a área inteira. Também realiza o mapeamento do ambiente caso nenhum mapa tenha sido definido.



05. No modo cômodos, o robo realizará a limpeza dos cômodos selecionados no mapa, seguindo a ordem na qual foram selecionados.



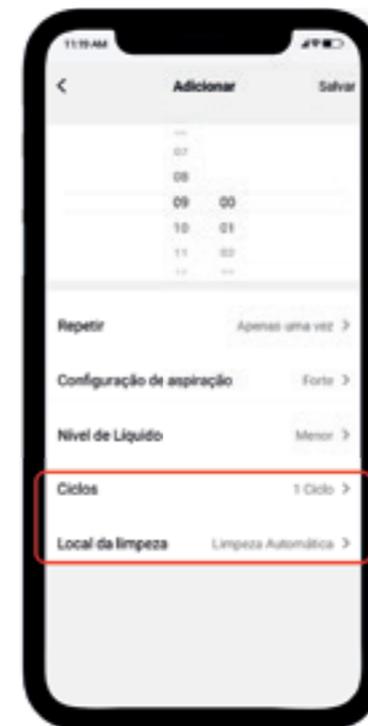
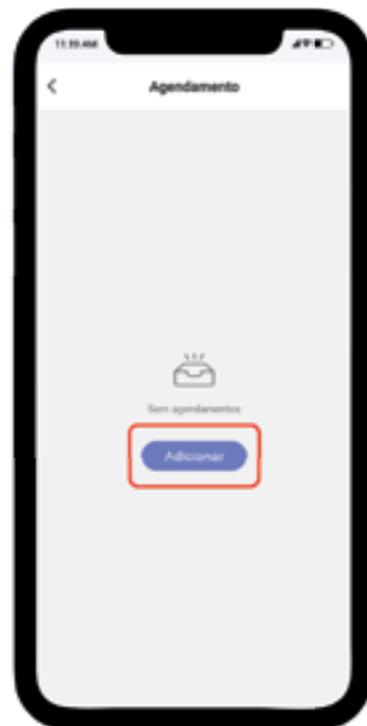
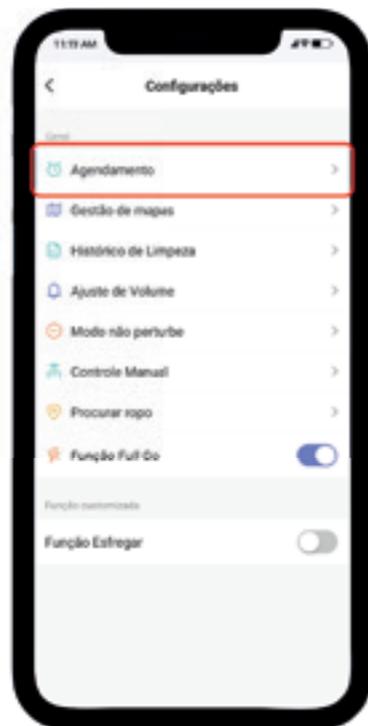
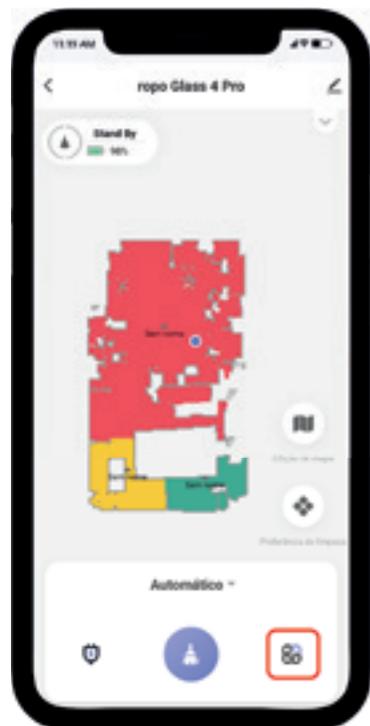
06. No modo áreas, o robo navegará até as áreas definidas no mapa e realizará a limpeza em zigue-zague.



07. No modo pontual, o robo navegará até o ponto marcado no mapa e iniciará a limpeza em zigue-zague numa área de até 1m².

7 Agendamento de limpeza

Seu **robo** Glass 4 Pro pode realizar a limpeza de maneira automática, com horário e dia definidos por você através do agendamento de limpeza.



01. Primeiramente, entre no menu de configurações pressionando no ícone mostrado acima.

02. Selecione a opção "Agendamento".

03. Na tela de agendamentos, selecione em "Adicionar".

04. Nesta tela, é possível definir um horário para seu agendamento e em quais dias da semana a limpeza agendada será efetuada.

05. Defina a potência de aspiração ou fluxo de líquido a qual o robo irá adotar na limpeza agendada.

06. Também é possível definir a quantidade de vezes que o robo Glass 4 Pro realiza a limpeza agendada e quais modos ele irá limpar.

07. Após fazer todas as alterações desejadas, pressione em "Salvar".

08. Após salvar, o agendamento aparecerá na lista de agendamentos e será efetuado no horário e dias configurados. Neste menu é possível ativar, editar e deletar os agendamentos configurados.

8 Limitação de áreas

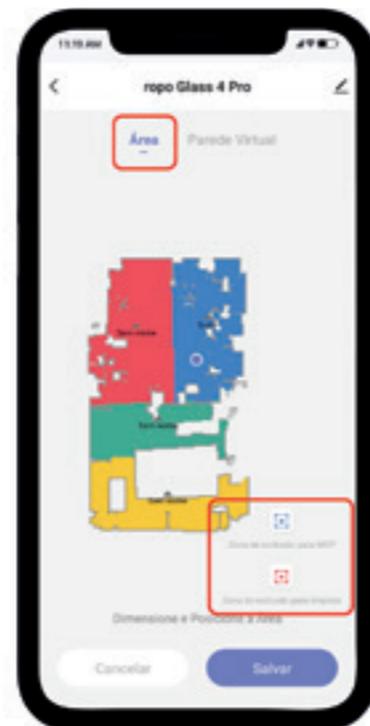
Através do aplicativo é possível delimitar áreas de navegação do ropo, criando áreas proibidas onde o ropo não navegará, bem como paredes virtuais, para limitar a passagem ou acesso do ropo a cômodos ou áreas onde ele não deve circular.



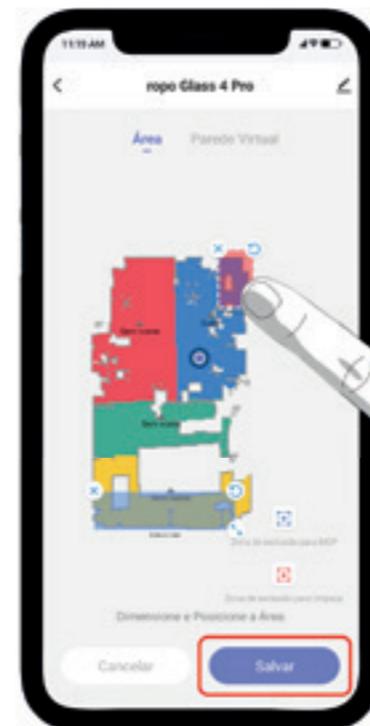
01. Primeiro, pressione o botão "Edição de mapa" na tela principal.



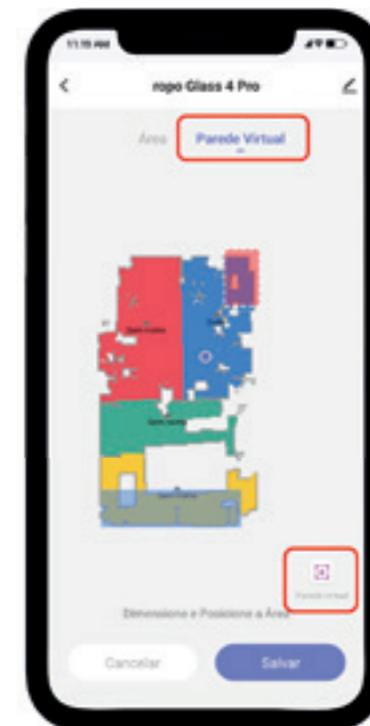
02. Selecione a opção "Edição de área restrita".



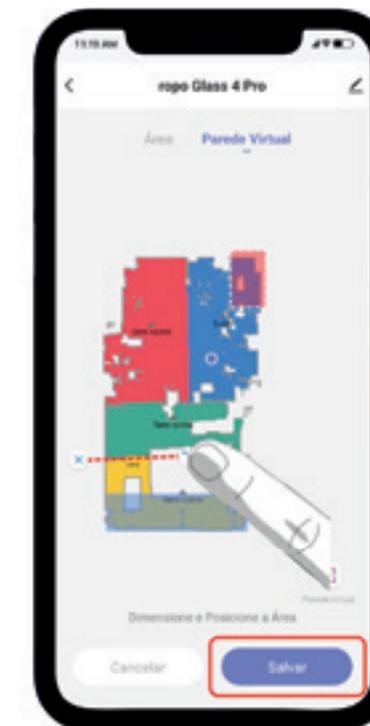
03. Para criar zonas de exclusão, selecione a opção "Área" no canto superior. Selecione o botão "Zona de exclusão para MOP" para definir uma área que o ropo não deverá passar quando estiver equipado com o reservatório de água, ou selecione a opção "Zona de exclusão para limpeza" para uma área que o ropo não deverá passar sob nenhuma circunstância.



04. Após selecionar o tipo de zona de exclusão desejada, pressione e arraste no mapa para definir a área de zona. Quando finalizar, pressione no botão "Salvar".



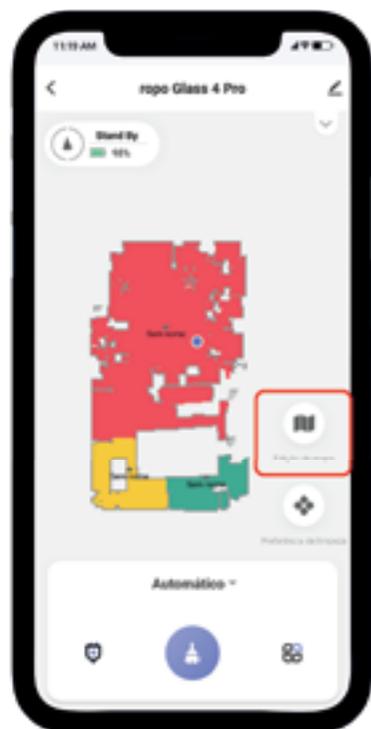
05. Para criar uma linha por onde o ropo não deverá passar, selecione a opção "Parede virtual" no canto superior e depois pressione no "+" no canto inferior da tela.



06. Pressione e arraste o dedo no mapa para definir o tamanho da parede virtual. Quando finalizar, pressione o botão "Salvar".

9 Edição de cômodos

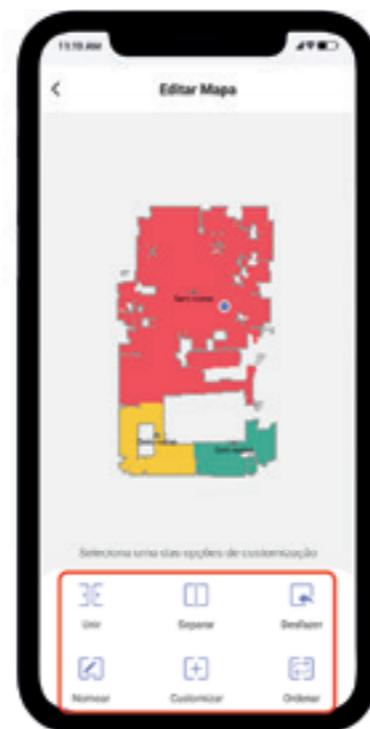
Através do aplicativo e após o primeiro ciclo de limpeza e mapeamento, é possível customizar o mapa de limpeza do imóvel bem como definir a ordem de limpeza dos mesmos.



01. Na tela principal, selecione a opção "Edição de mapa".



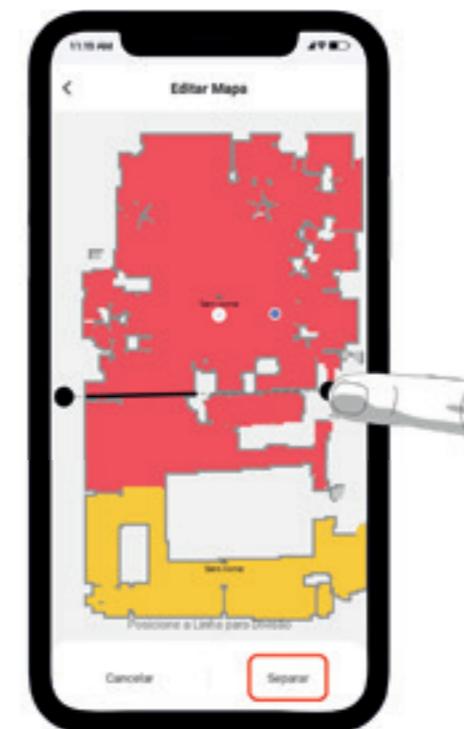
02. Selecione a opção "Edição customizada de mapa".



03. Nessa tela, é possível selecionar seis funções que lhe permite unir, dividir, resetar, nomear, customizar e ordenar os cômodos da forma que usuário identifica ser ideal para seu plano de limpeza.



04. Para unir cômodos, selecione a opção "Unir" no menu de edição customizada de mapa. Em seguida, selecione dois cômodos adjacentes e pressione em "Unir" no canto inferior.



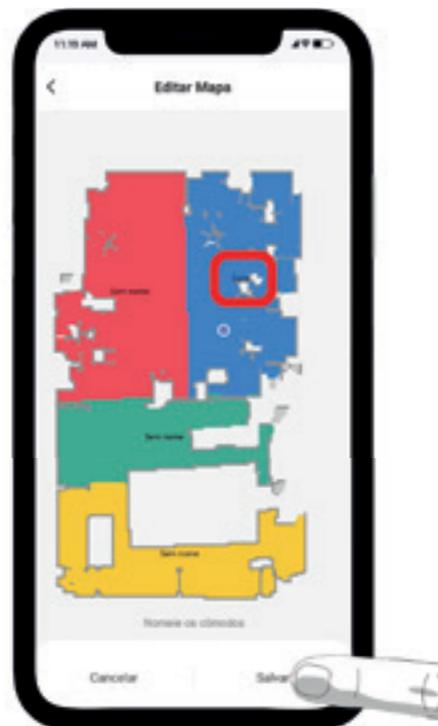
05. Para separar cômodos, selecione a opção "Separar" no menu de edição customizada de mapa. Em seguida, ajuste a linha de divisão do cômodo que você deseja separar de modo que ela vá de parede à parede. Após isso, pressione em "Separar".



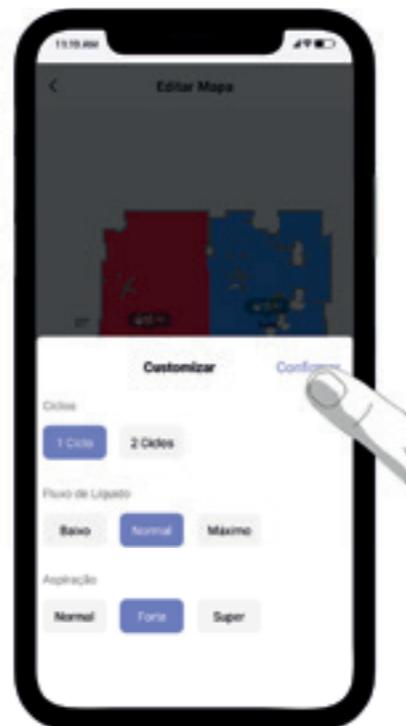
06. Para desfazer todas as mudanças e retornar para o mapa original criado pelo primeiro escaneamento feito pelo ropo Glass 4 Pro, basta pressionar o botão "Desfazer" no menu de edição customizada de mapa.



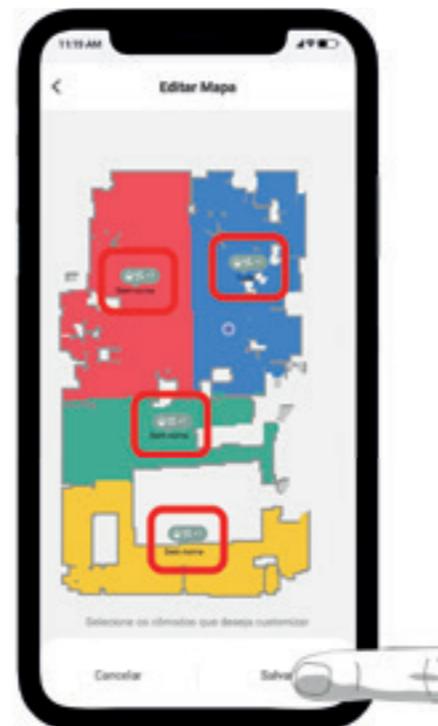
07. Para alterar o nome de cada cômodo no mapa, selecione a opção "Nomear" no menu de edição customizada do mapa e, em seguida, selecione o cômodo que deseja nomear pressionando sobre ele. É possível escolher nomes predefinidos ou criar um nome à sua escolha. Após definir um nome, pressione em "Confirmar".



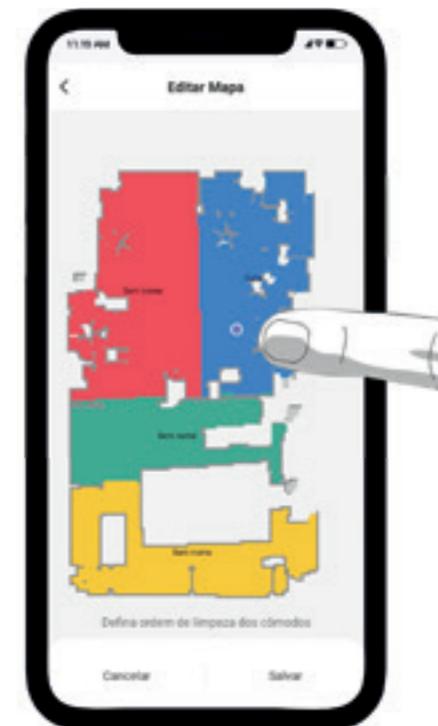
08. Após nomear todos os cômodos, pressione em "Salvar".



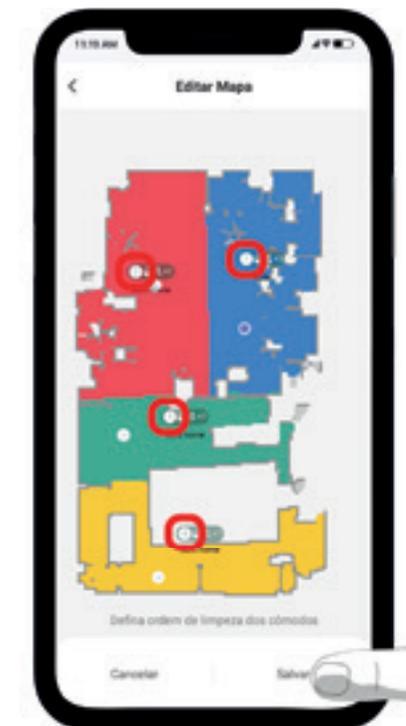
09. É possível configurar a quantidade de vezes que o ropo Glass 4 Pro passa no cômodo e definir a potência de aspiração e de fluxo de líquido diferentes para cada cômodo através da opção "Customizar" no menu de edição customizada do mapa. Selecione o cômodo que deseja customizar, realize as alterações desejadas e pressione em "Confirmar".



10. Após definir todos os cômodos da maneira desejada, pressione em "Salvar".



11. Caso deseje que o ambiente seja limpo em uma ordem específica, selecione a opção "Ordenar" no menu de edição customizada do mapa. Em seguida, toque em cada cômodo na ordem em que deseja.



12. À medida que os cômodos forem selecionados, um número será atribuído baseado na sequência de seleção. Após definir a sequência desejada, pressione em "Salvar".

10 Outras funções

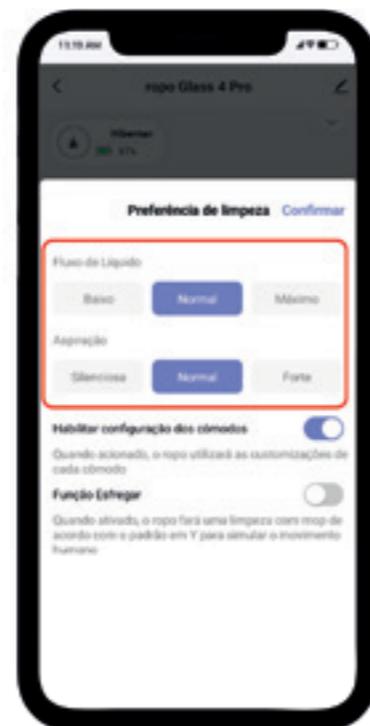
Além de definir agendamentos, é possível acessar a outras funções do Glass 4 Pro.



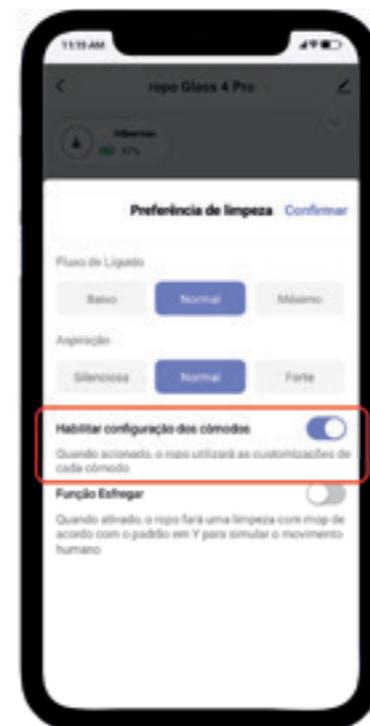
01. Caso queira interromper o ciclo de limpeza do ropeo e enviá-lo para a estação, pressione o botão de recarga na barra de funções. O ropeo interromperá o ciclo e iniciará a busca e retorno para a estação de recarga autolimpante.



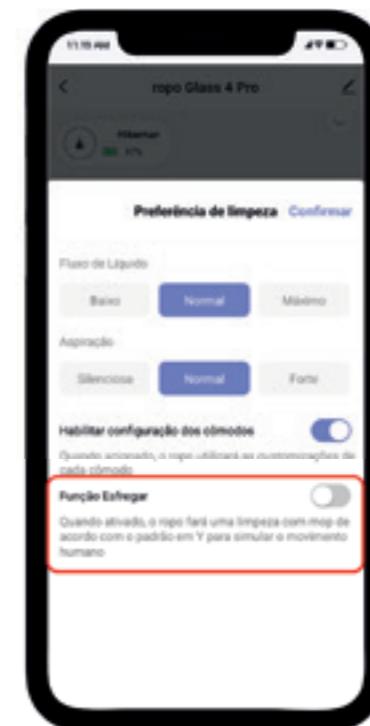
02. Para alterar parâmetros da limpeza, pressione no botão "Preferência de limpeza".



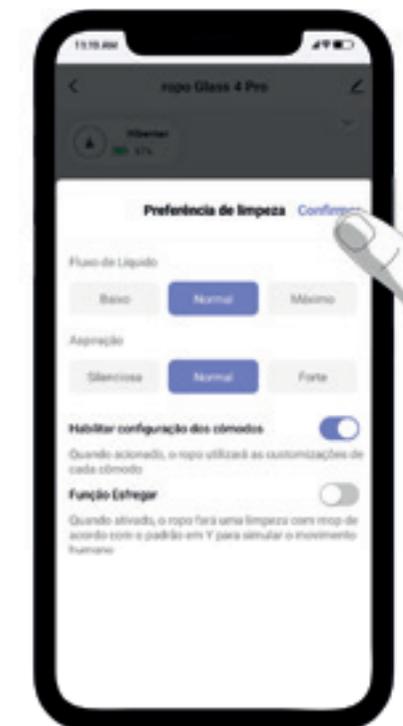
03. Neste menu é possível configurar o fluxo de líquido do reservatório eletrônico de água e a potência de aspiração da turbina. Entretanto, o Glass 4 Pro dará preferência para as configurações de aspiração/gotejamento feitas através do menu "Edição de mapas" caso existam.



04. Caso deseje desabilitar as customizações feitas no mapa rapidamente, desmarque a opção "Habilitar configuração dos cômodos". Isso fará com que o robô respeite as configurações de aspiração e gotejamento apresentadas no item anterior.



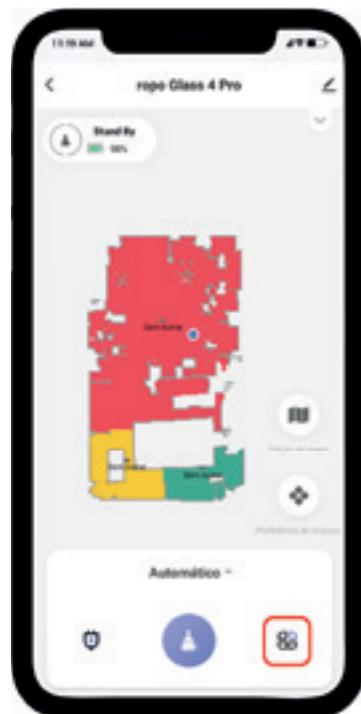
05. A função esfregar fará com que o Glass 4 Pro faça movimentos em formato de Y enquanto realiza a limpeza com o reservatório de água, simulando o movimento humano, para uma melhor limpeza ao passar pano.deseja.



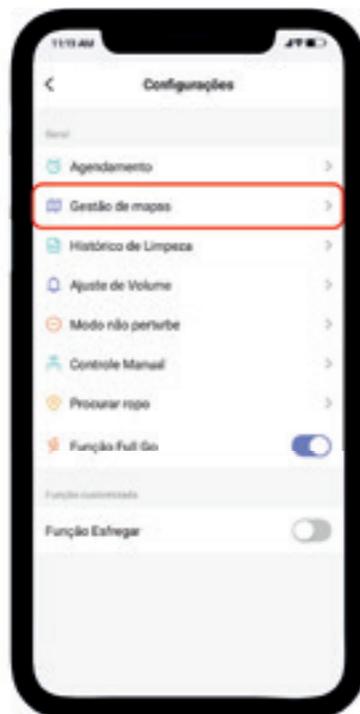
06. Após fazer as alterações desejadas, pressione em "Confirmar".

1 Configurações

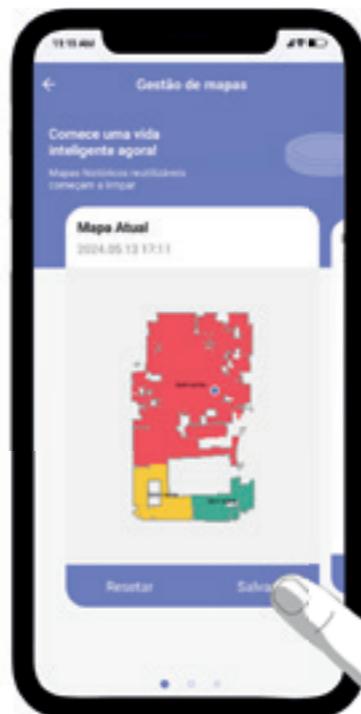
Além de configurar o agendamento de limpezas, é possível alterar parâmetros do robô e ter acesso a mais funções através do menu "Configurações".



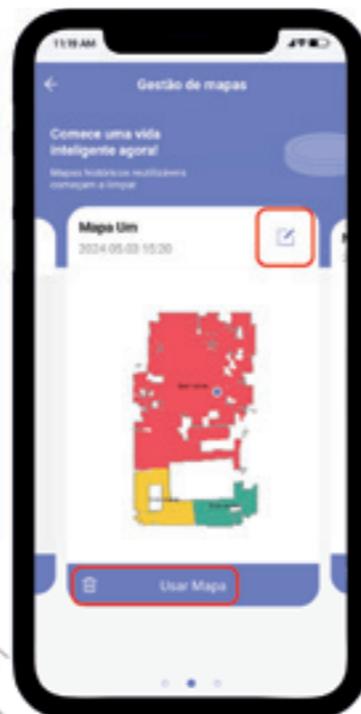
01. Pressione o botão de configurações na tela principal do app.



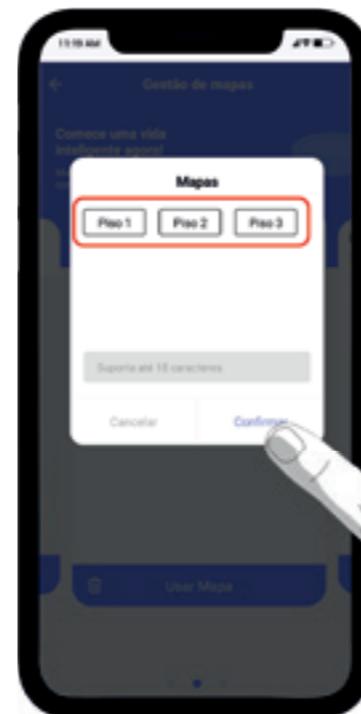
02. O Glass 4 Pro pode armazenar até 5 mapas em sua memória. Para isso, é necessário acessar o menu "Gestão de mapas".



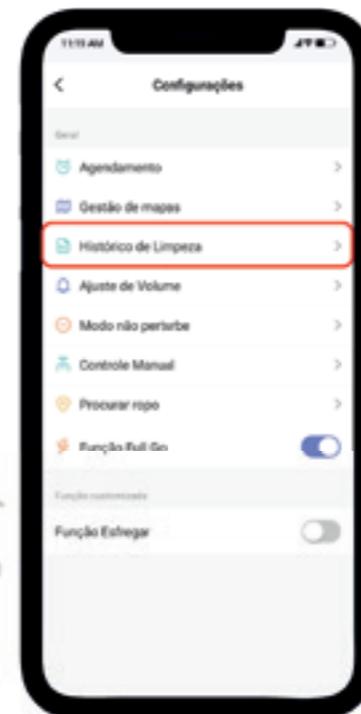
03. Após mapear o ambiente pela primeira vez, ele será mostrado no menu de gestão de mapas, mas será deletado caso o ropo seja utilizado em outro ambiente. Pressione em "Salvar" para salvar o mapa ou pressione "Resetar" para descartar o mapa.



04. Quando mais mapas forem salvos, será possível escolher entre eles de acordo com a sua necessidade. Também é possível gerenciar e renomear os mapas salvos.



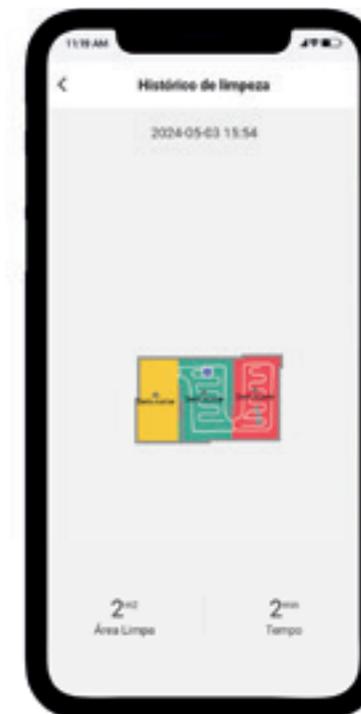
05. Ao renomear o mapa, é possível escolher entre nomes pré-definidos ou inserir um nome à sua escolha. Após definir um nome, pressione em "Confirmar".



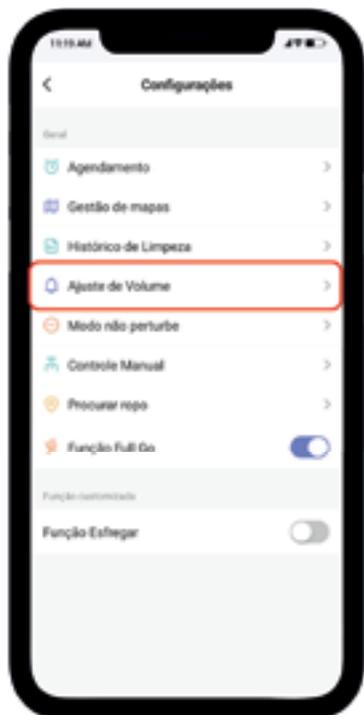
06. É possível consultar um resumo de cada ciclo de limpeza efetuado pelo Glass 4 Pro através do menu "Histórico de limpeza".



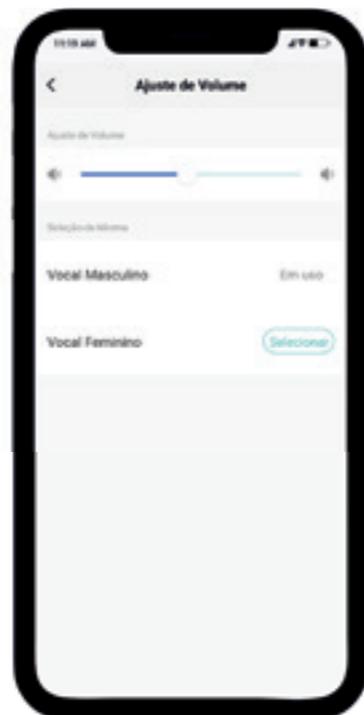
07. O histórico listará todas as limpezas feitas, mostrando o dia, horário, área limpa e duração do ciclo de limpeza.



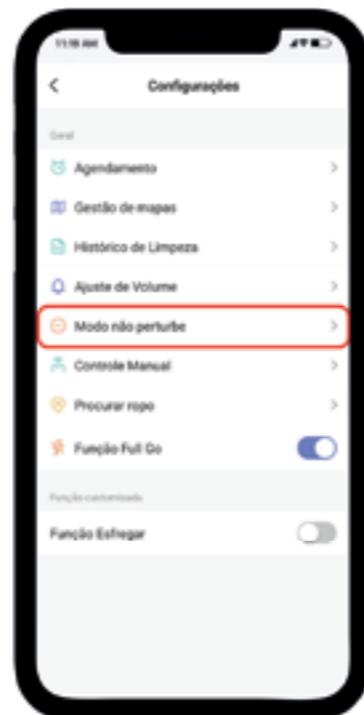
08. Também é possível pressionar na seta ao lado qualquer um dos ciclos de limpeza listados e observar o trajeto percorrido pelo Glass 4 Pro durante o ciclo.



09. Para alterar os parâmetros das mensagens de voz do Glass 4 Pro, selecione a opção "Ajuste de volume".



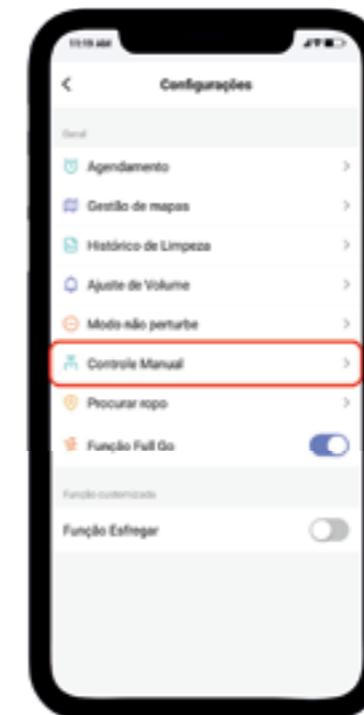
10. Neste menu é possível ajustar o volume das mensagens de voz além de alterar entre vocais masculinos e femininos para as mensagens.



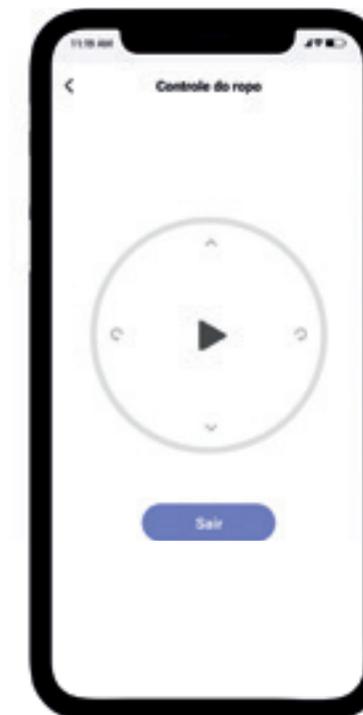
11. Através do menu de configurações, também é possível ativar o modo "Não perturbe".



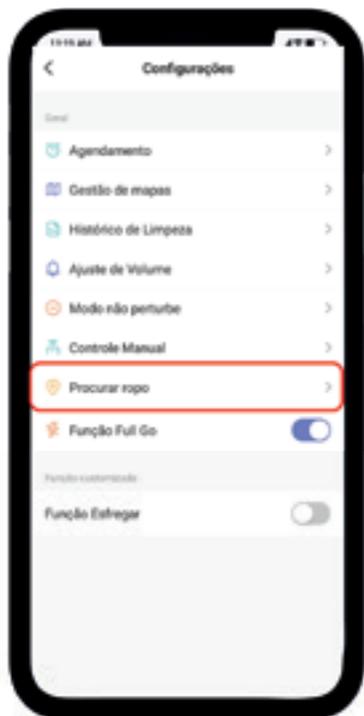
12. Ao ativar o modo não perturbe, o Glass 4 Pro não emitirá nenhuma mensagem de voz, não executará nenhum agendamento e a função Full Go será desativada durante o período estipulado no menu "Modo não perturbe".



13. É possível controlar o movimento do seu Glass 4 Pro manualmente através da opção "Controle manual".



14. Movimente o Glass 4 Pro utilizando os comandos direcionais e pressione o botão de play no meio para iniciar a limpeza.



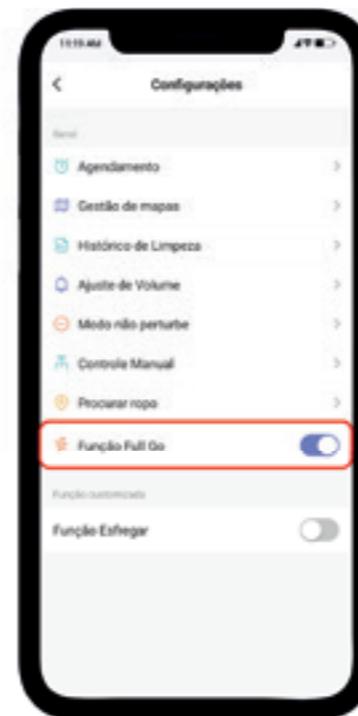
15. Caso o ropo tenha ido para debaixo de algum móvel e você não consiga localizá-lo, utilize a função "Procurar ropo".



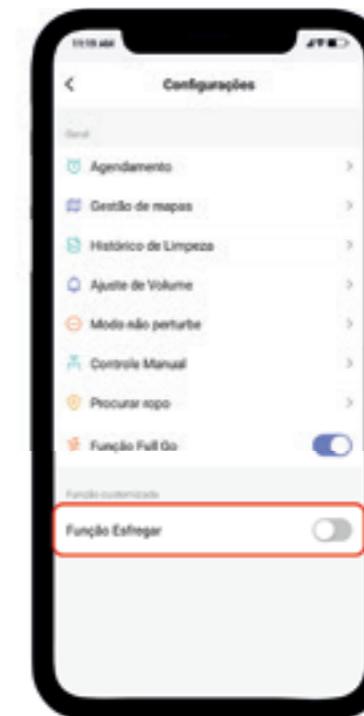
16. Ao pressionar no botão "Aperte para procurar" o Glass 4 Pro irá emitir um som de campainha continuamente, permitindo que você o localize através do som.



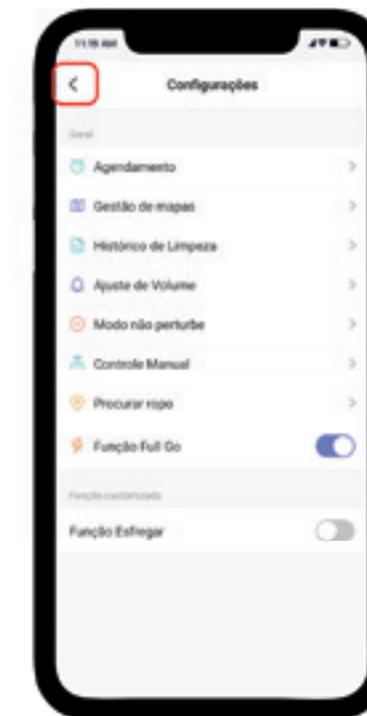
17. Ao encontrar o ropo, pressione em "Parar a busca" para parar os sons de campainha.



18. Caso a bateria do Glass 4 Pro acabe durante um ciclo de limpeza, a função "Full Go" faz com que o ropo retorne para a estação para recarregar, e quando possuir bateria o suficiente, ele voltará para concluir o ciclo de limpeza.



19. A função esfregar fará com que o Glass 4 Pro faça movimentos em formato de Y enquanto realiza a limpeza com o reservatório de água, simulando o movimento humano, para uma melhor limpeza ao passar pano.



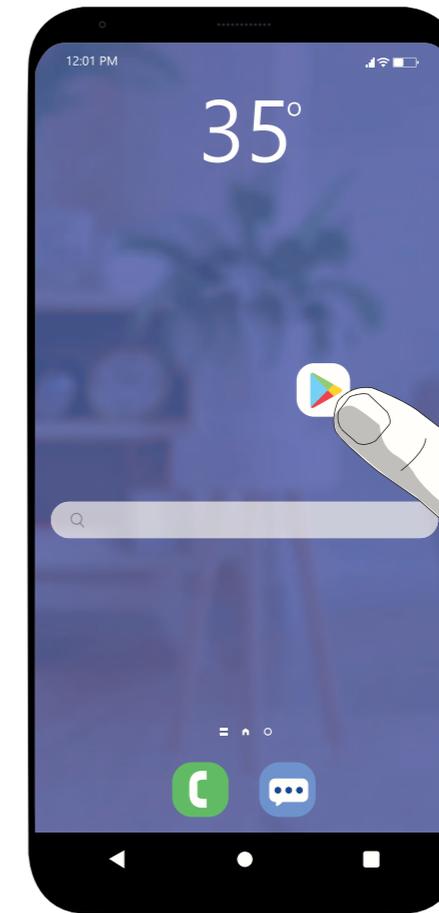
20. Após efetuar todas as configurações desejadas, basta voltar para a tela principal usando o botão no canto superior esquerdo do menu de configurações.

12 Instalando o aplicativo no Android

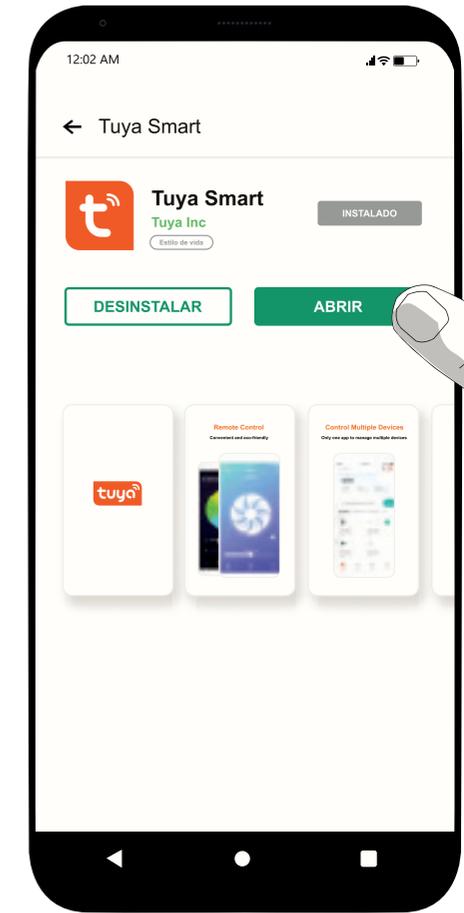
Com a instalação do aplicativo, seu **ropo** será ainda mais versátil e de fácil controle, considerando as funções específicas e agendamento de limpeza.



01. Desbloqueie o smartphone.



02. Acesse a Google Play.

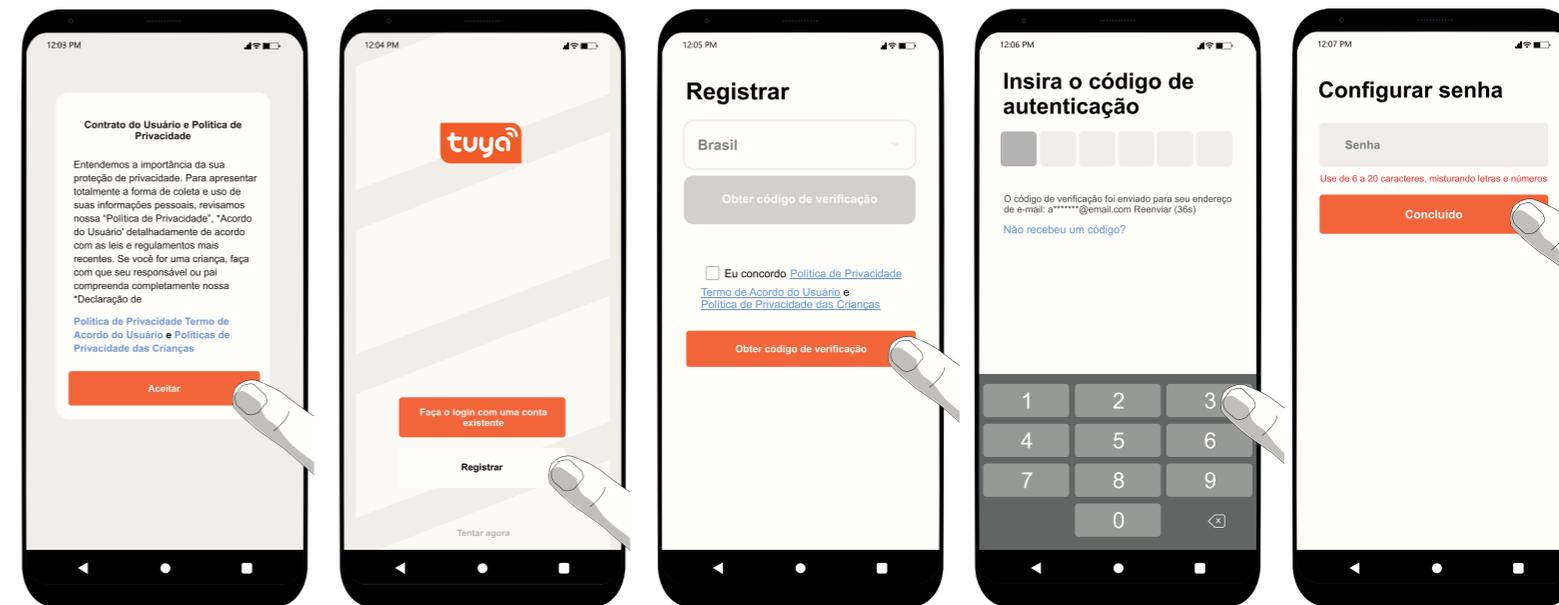


03. Busque pelo aplicativo "Tuya Smart" e faça o download do mesmo.

ATENÇÃO: 1) Não sincronize o **ropo** com o aplicativo enquanto ele estiver na estação de recarga autolimpante, pois mesmo que pressione o botão INICIAR/PAUSAR, o robô não entrará no modo de Sincronização.

13 Registrando-se no aplicativo

Após a instalação do aplicativo, é necessário se registrar para ter acesso ao mesmo.



01. Leia o “Contrato do Usuário e Política de Privacidade” e, caso concorde com o mesmo, clique em “Aceitar”.

02. Selecione “Registrar” para iniciar o processo.

03. Preencha seu e-mail e em seguida leia os termos de uso e privacidade. Caso concorde com estes, marque a opção “Eu concordo” e em seguida clique em “Obter código de verificação”.

04. Um código de seis dígitos será enviado automaticamente para o e-mail cadastrado. Este deve ser inserido no aplicativo para a continuidade do registro.

05. Por fim, após seu preenchimento, você será levado automaticamente para a página onde deve cadastrar sua senha seguindo as exigências de segurança.

Nota: Certifique-se de que ao iniciar o processo de registro, tenha selecionado corretamente o país no qual utilizará o produto, pois várias condições de uso do aplicativo estão vinculadas ao país de registro.

14 Permissões no aplicativo

Após se registrar, será necessário conceder algumas permissões ao aplicativo antes da utilização ou sincronização de qualquer produto.



01. As primeiras permissões são quanto ao compartilhamento de dados feito pela plataforma e sobre e-mails marketing e notícias da Tuya. Após definir as preferências, selecione "Ir para aplicação".

15 Sincronizando o ropo com o aplicativo

A sincronização do seu ropo apenas será possível caso seu smartphone esteja conectado à uma rede WiFi 2.4 Ghz, não sendo possível a utilização de redes WiFi 5.0ghz. Além disso, sua localização precisa possuir sinal forte e conexão es-tável. O ropo utiliza conexão WiFi para fazer a sincronização, não Bluetooth.



ATENÇÃO: O Glass 4 Pro deve estar desconectado da estação autolimpante para realizar o processo de sincronização.



01. Na tela de início do aplicativo, selecione "Adicionar dispositivo" ou "+" no canto superior direito.



03. Em seguida clique em "Permitir durante o uso do APP" para conceder permissão para rastreamento de localização.



05. Tal ação fará com que o aplicativo solicite automaticamente a ativação do Bluetooth. É possível declinar da ativação, caso prefira. Basta selecionar a opção "NEGAR" para fechar a janela e iniciar a sincronização.



02. O aplicativo abrirá uma nova tela solicitando permissão de acesso ao dispositivo. A permissão necessária refere-se à localização e, portanto, selecione tal opção.



04. Para possibilitar o uso do Bluetooth, na tela seguinte é preciso selecionar "Ativar Bluetooth" e na sequência habilite a função.



06. Na tela seguinte, selecione a categoria "Eletrrodomésticos Pequenos" na primeira coluna e depois o ícone de "Robô de Limpeza (Wi-Fi)".



07. Após a indicação do produto, a tela seguinte pedirá os dados da rede WiFi. Clique no primeiro campo para abrir o menu de redes disponíveis e, em seguida, preencha a senha correspondente. Por fim, clique em "Próximo" para avançar.



08. Na tela seguinte, antes de iniciar a sincronização no aplicativo, é necessário colocar o **robo** em modo de sincronização, como descrito no início deste sub-capítulo. Após colocar o **robo** em stand by, selecione "Confirme se o indicador está piscando".



Caso o seu **robo** esteja desligado, ligue-o segurando o botão **INICIAR/PAUSAR** por 5 segundos e aguarde a inicialização, onde ele dirá "O **robo** está pronto".



Para ativar o modo de sincronização é necessário que o **robo** esteja em modo stand by. Nesse modo ele estará ligado e com o LED do botão INICIAR/PAUSAR fixo na cor verde.



Para entrar no modo de sincronização, mantenha o botão **HOME** pressionado até ouvir um bipe e o **LED** indicador de conexão piscar na cor verde.



09. Neste momento será necessário definir e confirmar o modo pareamento

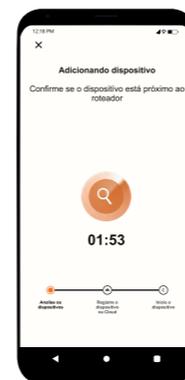
Conexão MODO EZ

Caso o **robo** tenha emitido apenas um bip sonoro, é porque você manteve o botão INICIAR pressionado por, aproximadamente, 2 segundos e o aplicativo fará a comunicação entre o **robo** e a sua rede de forma automática.

Conexão MODO COMPATIBILIDADE

Caso o **robo** tenha emitido apenas dois bips sonoros, é porque você manteve o botão INICIAR pressionado por, aproximadamente, 3 segundos e o robo criará a própria rede.

Em seguida clique em "conecte-se agora", na rede Wi-Fi selecione a rede gerada pelo seu **robo** que aparecerá no formato "Smartlife-XXXX", no qual XXXX corresponde a um código alfanumérico exclusivo do seu robô. Retorne ao aplicativo para análise dos dispositivos, registro no servidor Tuya e vínculo à conta



10. Após a seleção, uma contagem regressiva surgirá no centro da tela, bem como três indicadores das etapas da sincronização na parte inferior. Caso o processo não se conclua neste intervalo, a contagem reiniciará e o mesmo deve ocorrer com o processo.



11. Quando a sincronização for feita com sucesso a tela seguinte exibirá o produto. Para concluir o processo, basta selecionar o "+" azul para que o produto seja adicionado a página inicial do seu aplicativo ou clicar em "Concluir" no canto superior direito.

16 Utilizando o aplicativo

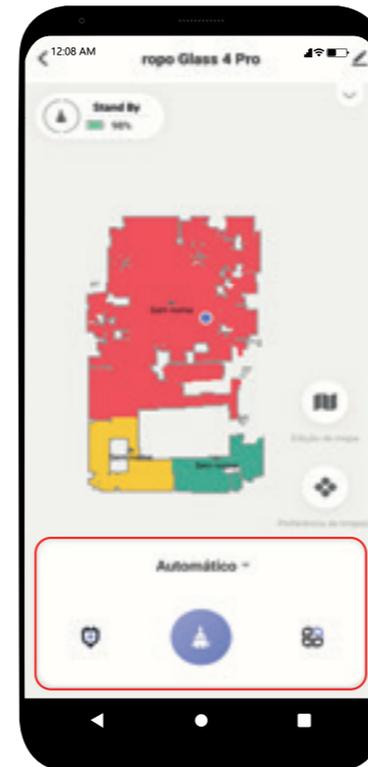
Uma vez que seu **rope** esteja sincronizado com o aplicativo, você poderá usufruir livremente de todas as funções e ter uma experiência completa.



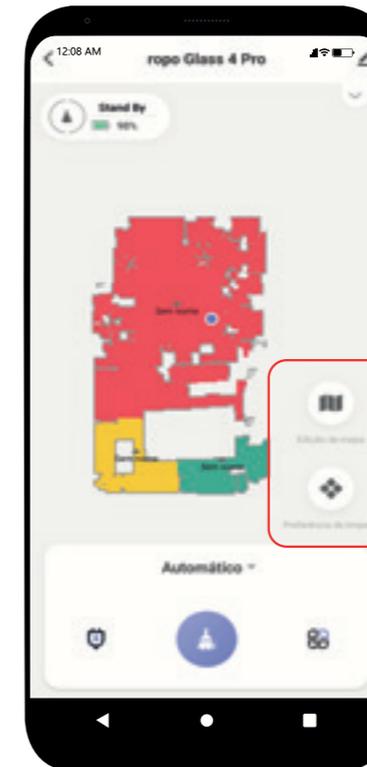
01. Caso a sincronização tenha sido bem-sucedida, o app o redirecionará para a tela de inicialização. Posicione o rope Glass 4 Pro na estação de recarga autolimpante, garantindo que os contatos metálicos do robô se encostem nos da estação. Em seguida pressione em "Próximo".



02. Na próxima tela, aperte em "iniciar mapeamento". O rope irá sair da estação autolimpante e fará uma leitura do local, criando um mapa do ambiente. Ao concluir, o rope retornará à estação e o aplicativo irá mostrar a tela inicial.



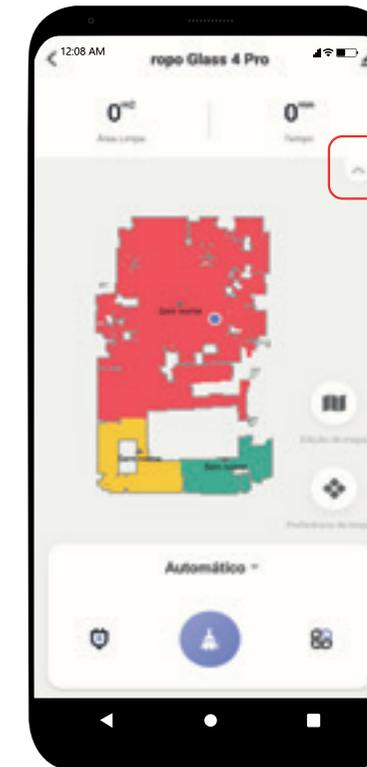
03. Esta é a tela inicial do seu rope Glass 4 Pro. No painel inferior, você consegue escolher o modo de limpeza desejado, determinar o retorno do rope à estação de recarga autolimpante, agendar ciclos de limpeza automáticos e muito mais.



04. No menu à direita, é possível mudar parâmetros da limpeza, como potência de aspiração e fluxo de líquido, e fazer edições no mapa como configuração de cômodos e definição de áreas restritas.



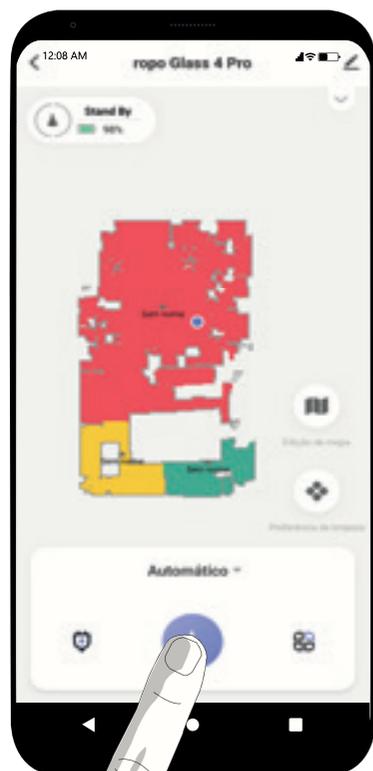
05. No canto superior esquerdo é possível ver a quantidade de bateria restante no rope Glass 4 Pro, além do status do robô.



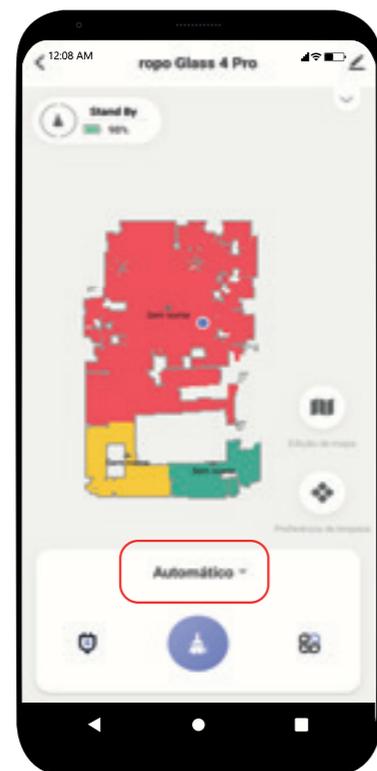
06. É possível ver o tempo decorrido e a área limpa em tempo real durante qualquer modo de limpeza apertando na seta do canto superior direito da tela principal.

17 Modos de limpeza

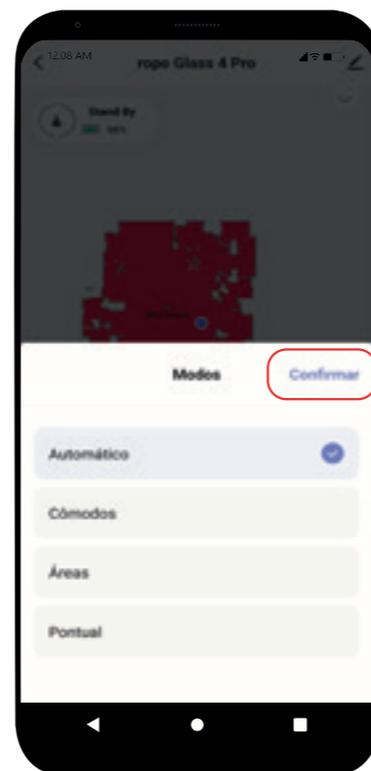
É possível ter acesso a todos os modos de limpeza através do aplicativo.



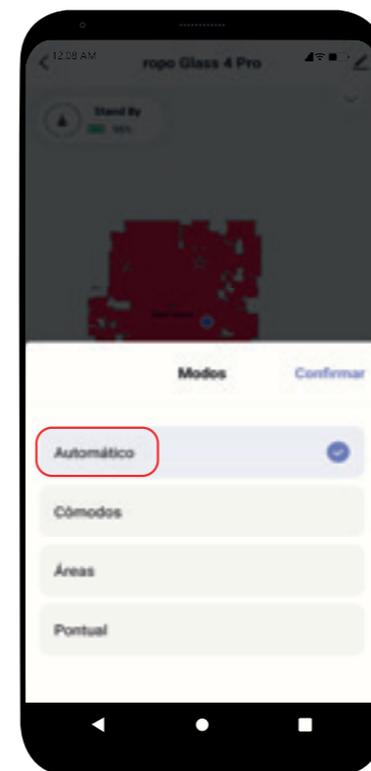
01. Para iniciar a limpeza, toque no botão do painel inferior da tela inicial. O modo de limpeza padrão é o modo automático.



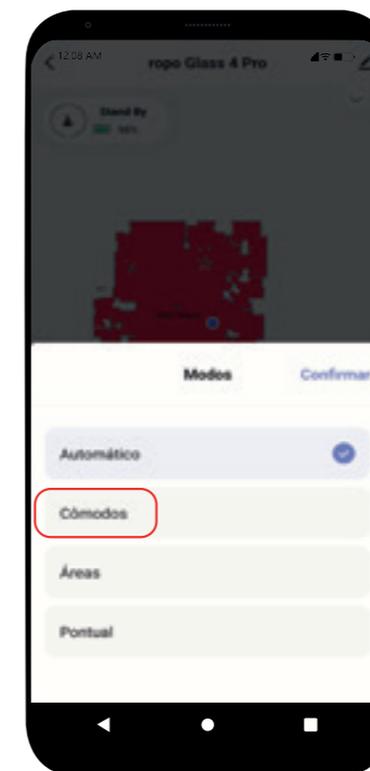
02. Para alterar o modo de limpeza, pressione a área indicada na imagem acima.



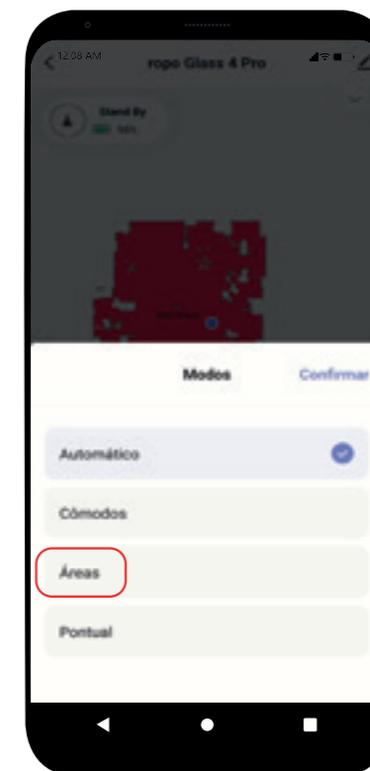
03. Selecione o modo de limpeza desejado entre automático, cômodos, áreas e pontual e em seguida pressione em "Confirmar".



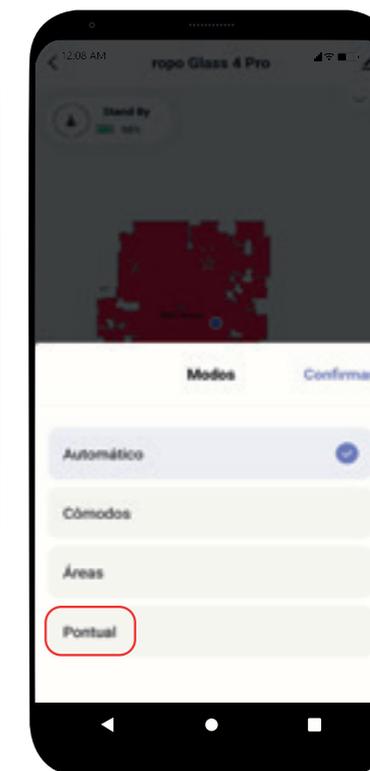
04. No modo automático, o ropo percorre por todos os cômodos da casa até limpar a área inteira. Também realiza o mapeamento do ambiente caso nenhum mapa tenha sido definido.



05. No modo cômodos, o ropo realizará a limpeza de todos os cômodos selecionados no mapa, seguindo a ordem na qual foram selecionados.



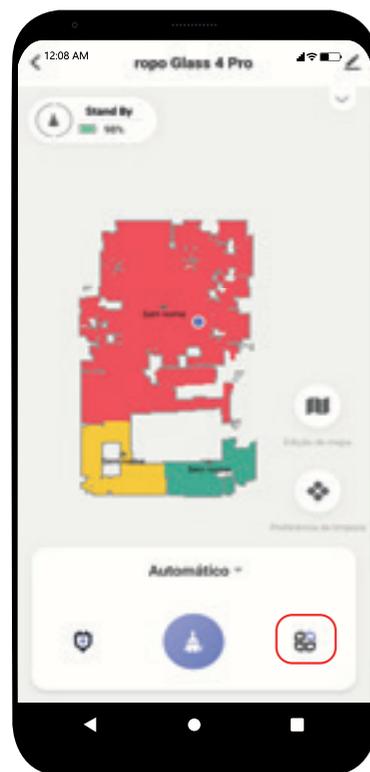
06. No modo áreas, o ropo navegará até as áreas definidas no mapa e realizará a limpeza em zigue-zague.



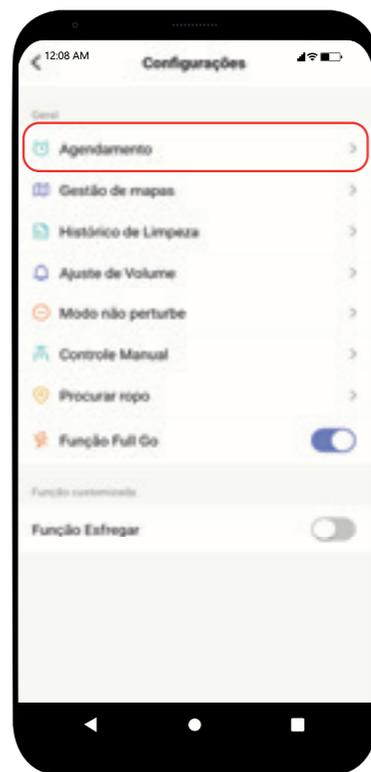
07. No modo pontual, o ropo navegará até o ponto marcado no mapa e iniciará a limpeza em zigue-zague numa área de até 1m².

18 Agendamento de limpeza

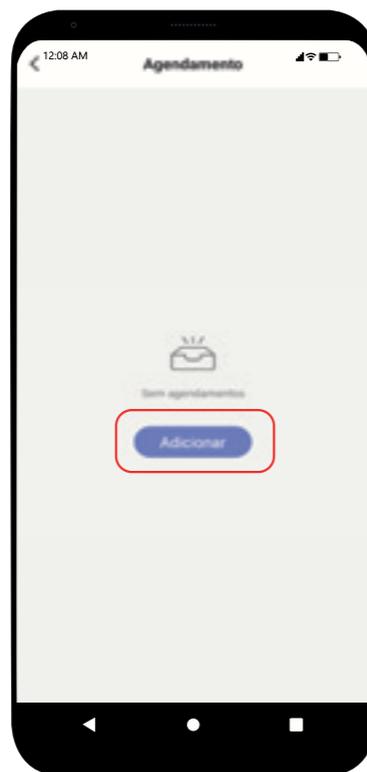
Seu **robo** Glass 4 Pro pode realizar a limpeza de maneira automática, com horário e dia definidos por você através do agendamento de limpeza.



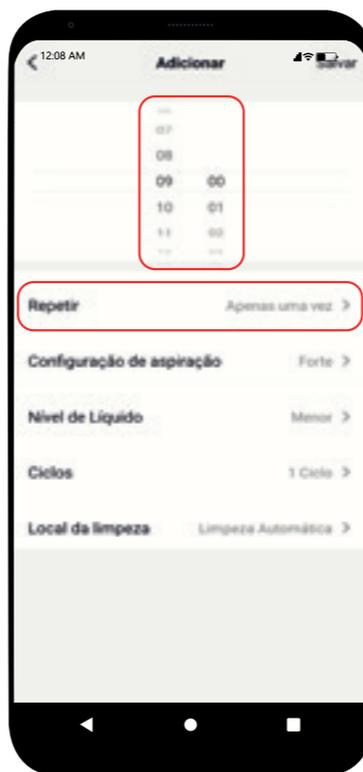
01. Primeiramente, entre no menu de configurações pressionando no ícone mostrado acima.



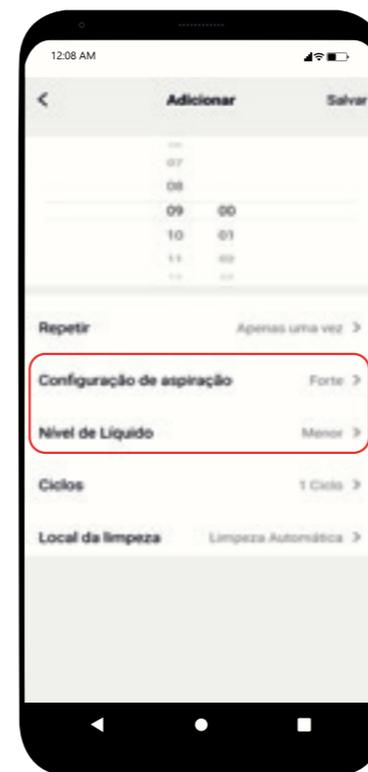
02. Selecione a opção "Agendamento".



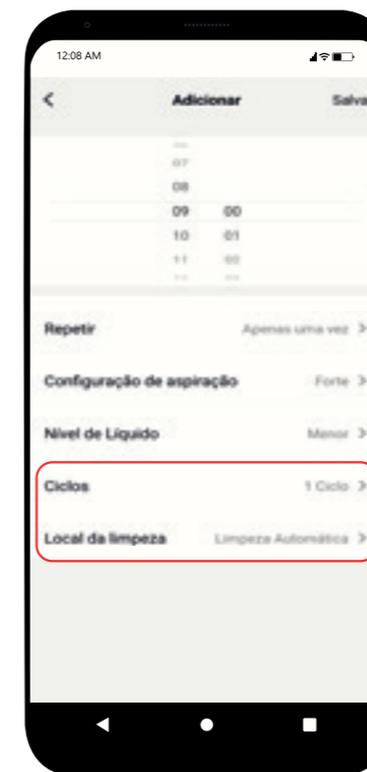
03. Na tela de agendamentos, selecione em "Adicionar".



04. Nesta tela, é possível definir um horário para seu agendamento e em quais dias da semana a limpeza agendada será efetuada.



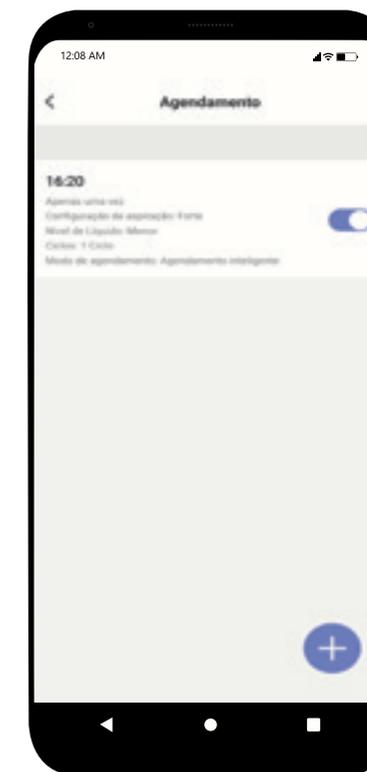
05. Defina a potência de aspiração ou fluxo de líquido a qual o robo irá adotar na limpeza agendada.



06. Também é possível definir a quantidade de vezes que o robo Glass 4 Pro realiza a limpeza agendada e quais cômodos ele irá limpar.



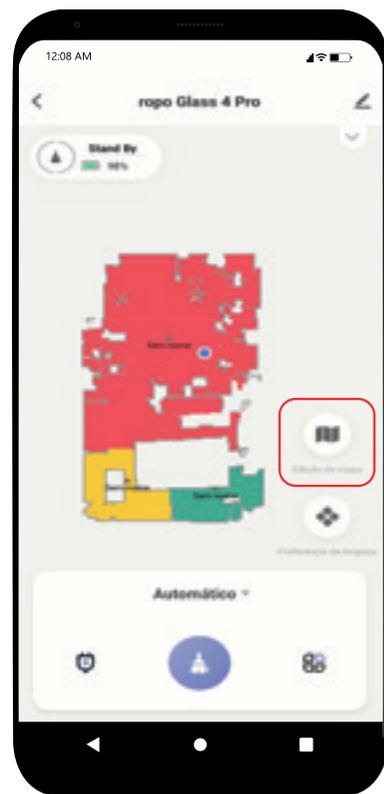
07. Após fazer todas as alterações desejadas, pressione em "Salvar".



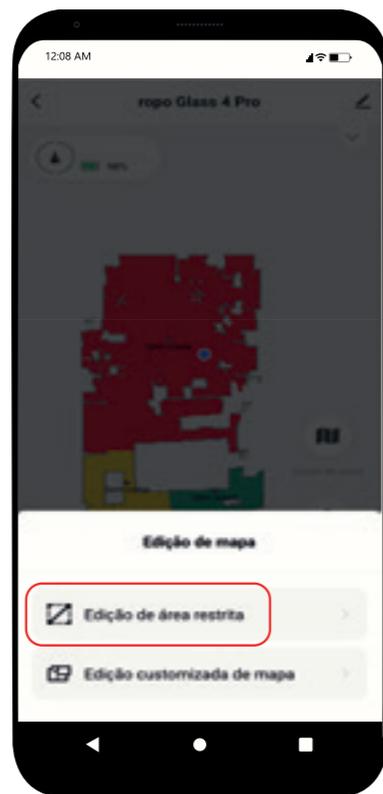
08. Após salvar, o agendamento aparecerá na lista de agendamentos e será efetuado no horário e dias configurados. Neste menu é possível ativar, editar e deletar os agendamentos configurados.

19 Limitação de áreas

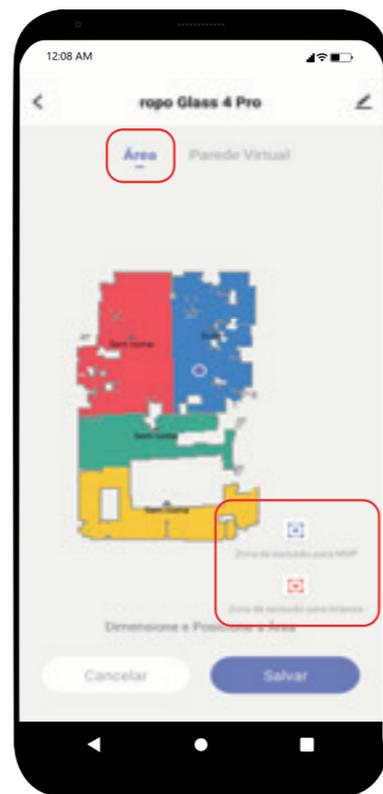
Através do aplicativo é possível delimitar áreas de navegação do ropo, criando áreas proibidas onde o ropo não navegará, bem como paredes virtuais, para limitar a passagem ou acesso do ropo a cômodos ou áreas onde ele não deve circular.



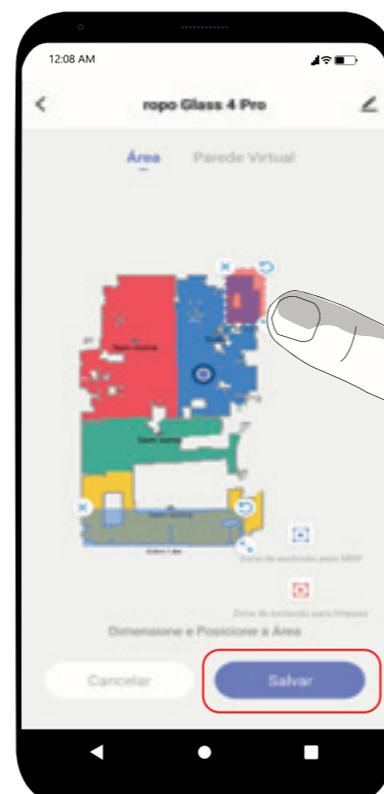
01. Primeiro, pressione o botão "Edição de mapa" na tela principal.



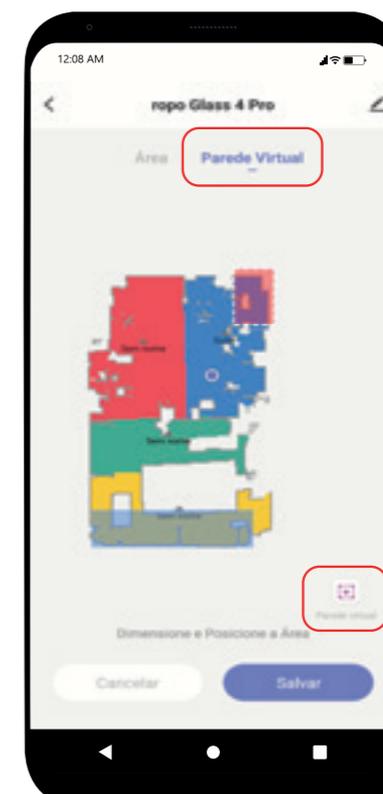
02. Selecione a opção "Edição de área restrita".



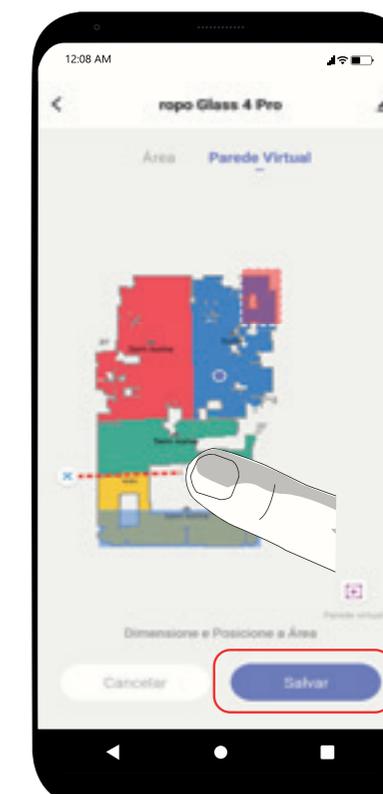
03. Para criar zonas de exclusão, selecione a opção "Área" no canto superior. Selecione o botão "Zona de exclusão para MOP" para definir uma área que o ropo não deverá passar quando estiver equipado com o reservatório de água, ou selecione a opção "Zona de exclusão para limpeza" para uma área que o ropo não deverá passar sob nenhuma circunstância.



04. Após selecionar o tipo de zona de exclusão desejada, pressione e arraste no mapa para definir a área de zona. Quando finalizar, pressione no botão "Salvar".



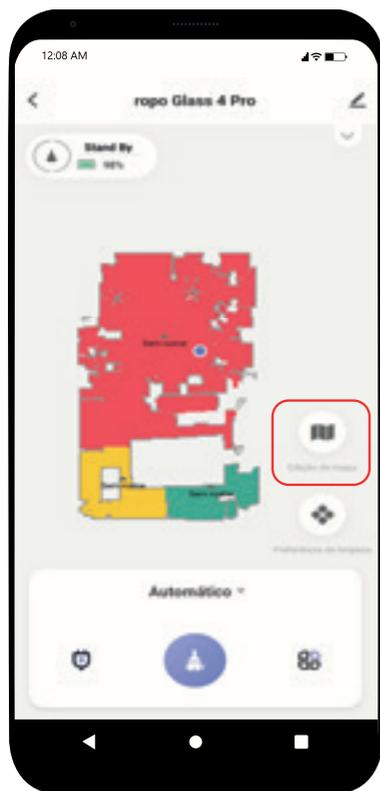
05. Para criar uma linha por onde o ropo não deverá passar, selecione a opção "Parede virtual" no canto superior e depois pressione no "+" no canto inferior da tela.



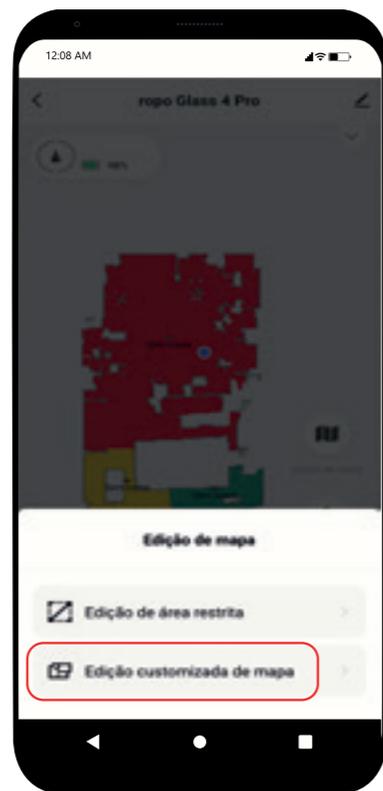
06. Pressione e arraste o dedo no mapa para definir o tamanho da parede virtual. Quando finalizar, pressione o botão "Salvar".

20 Edição de cômodos

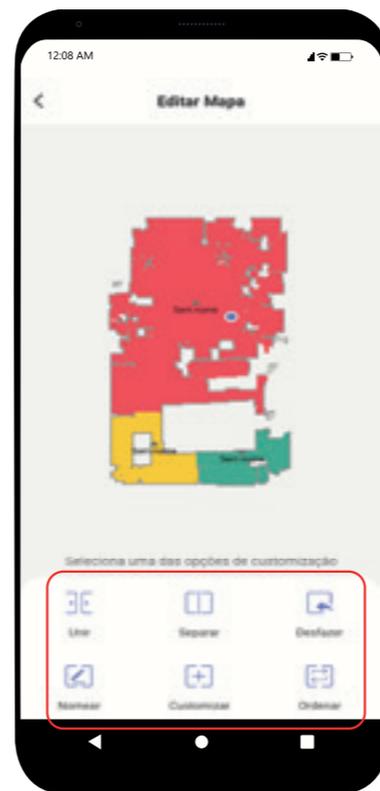
Através do aplicativo e após o primeiro ciclo de limpeza e mapeamento, é possível customizar o mapa de limpeza do imóvel bem como definir a ordem de limpeza dos mesmos.



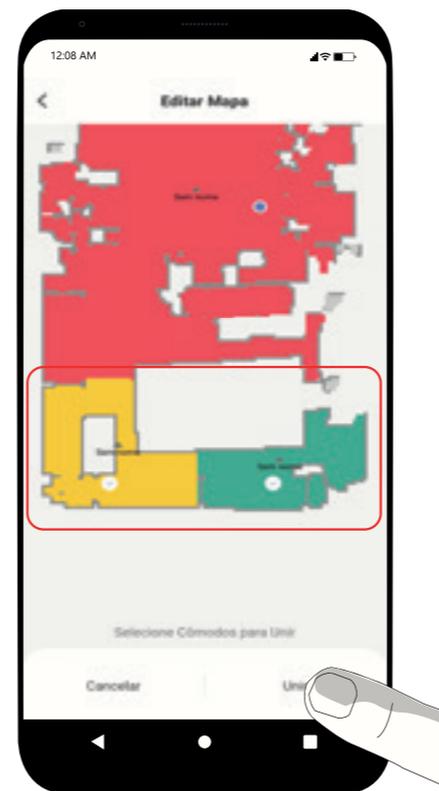
01. Na tela principal, selecione a opção "Edição de mapa".



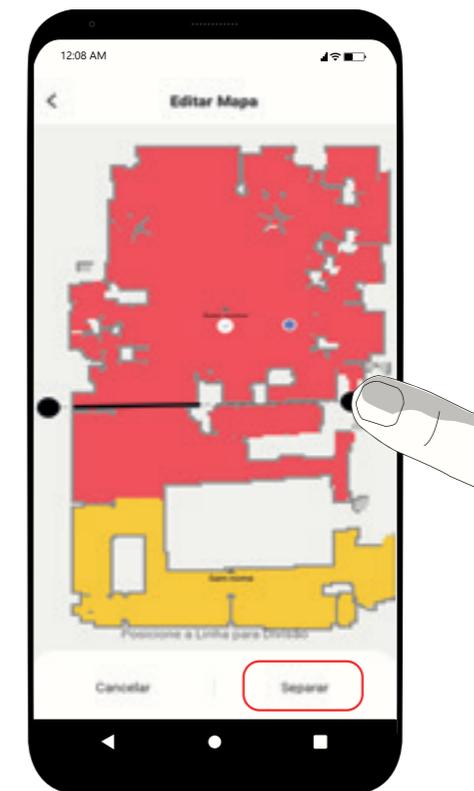
02. Selecione a opção "Edição customizada de mapa".



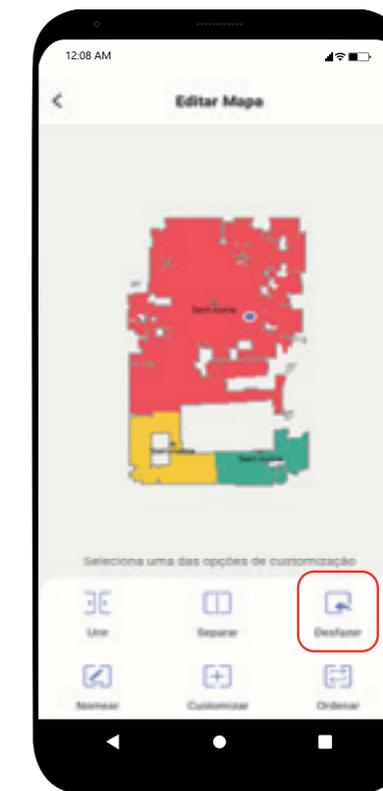
03. Nessa tela, é possível selecionar seis funções que lhe permite unir, dividir, resetar, nomear, customizar e ordenar os cômodos da forma que usuário identifica ser ideal para seu plano de limpeza.



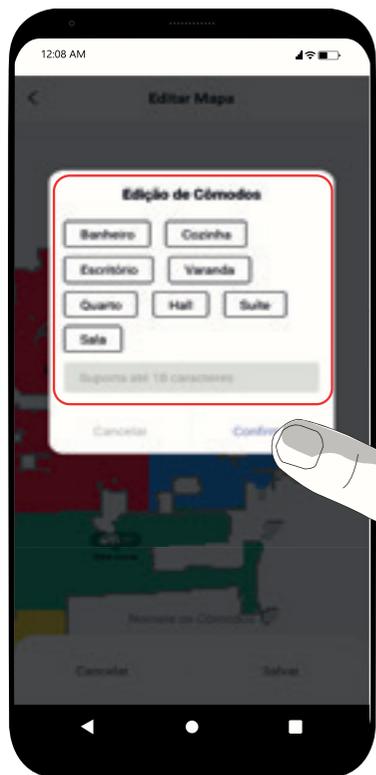
04. Para unir cômodos, selecione a opção "Unir" no menu de edição customizada de mapa. Em seguida, selecione dois cômodos adjacentes e pressione em "Unir" no canto inferior.



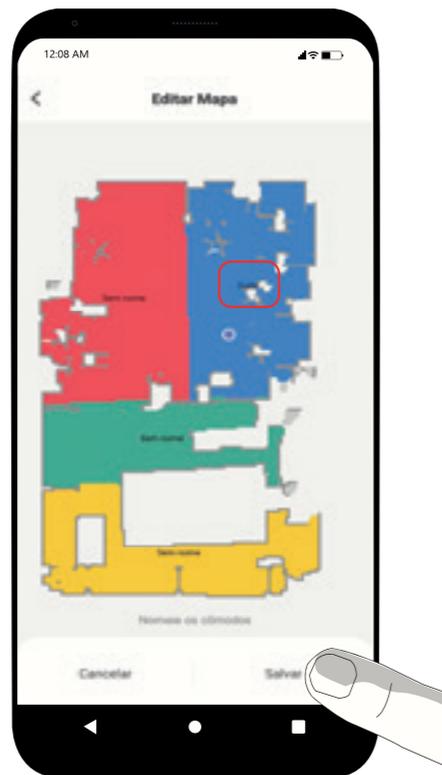
05. Para separar cômodos, selecione a opção "Separar" no menu de edição customizada de mapa. Em seguida, ajuste a linha de divisão do cômodo que você deseja separar de modo que ela vá de parede à parede. Após isso, pressione em "Separar".



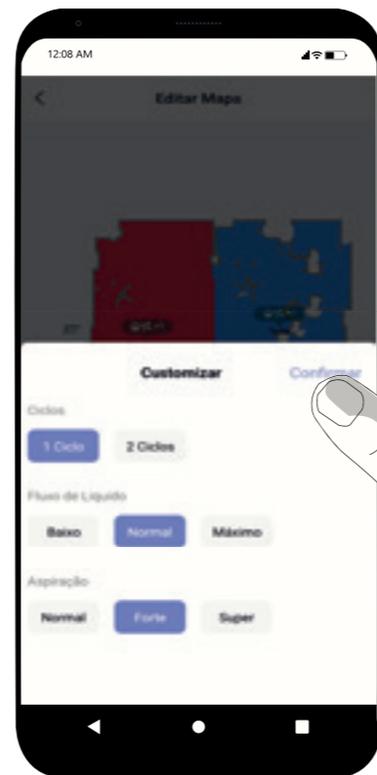
06. Para desfazer todas as mudanças e retornar para o mapa original criado pelo primeiro escaneamento feito pelo ropo Glass 4 Pro, basta pressionar o botão "Desfazer" no menu de edição customizada de mapa.



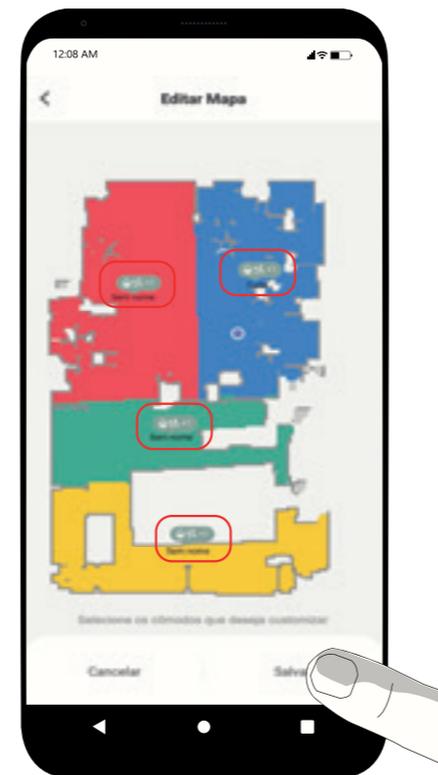
07. Para alterar o nome de cada cômodo no mapa, selecione a opção "Nomear" no menu de edição customizada do mapa e, em seguida, selecione o cômodo que deseja nomear pressionando sobre ele. É possível escolher nomes predefinidos ou criar um nome à sua escolha. Após definir um nome, pressione em "Confirmar".



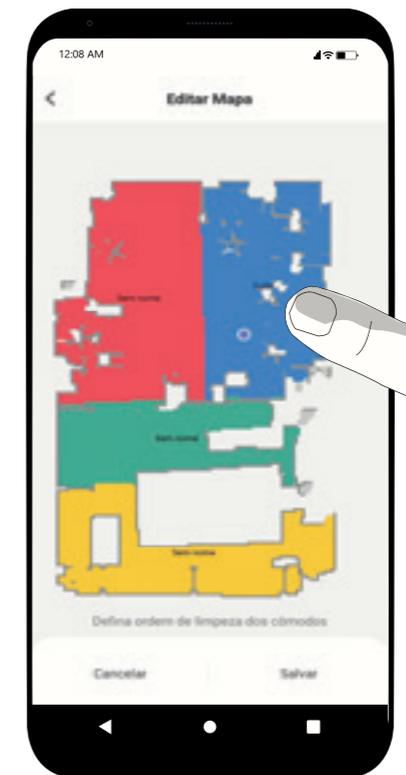
08. Após nomear todos os cômodos, pressione em "Salvar".



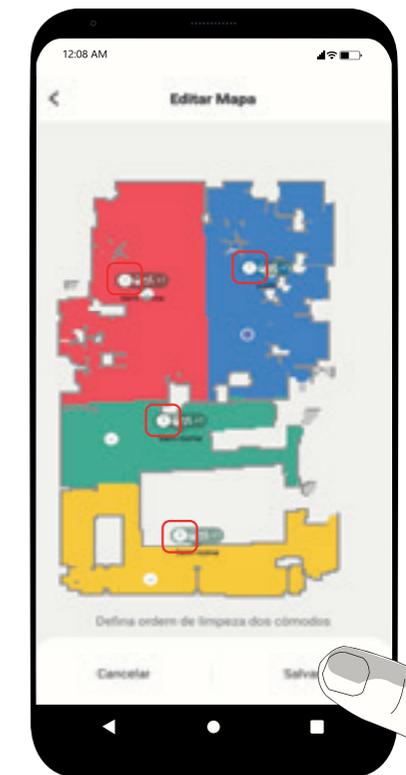
09. É possível configurar a quantidade de vezes que o ropo Glass 4 Pro passa no cômodo e definir a potência de aspiração e de fluxo de líquido diferentes para cada cômodo através da opção "Customizar" no menu de edição customizada do mapa. Selecione o cômodo que deseja customizar, realize as alterações desejadas e pressione em "Confirmar".



10. Após definir todos os cômodos da maneira desejada, pressione em "Salvar".



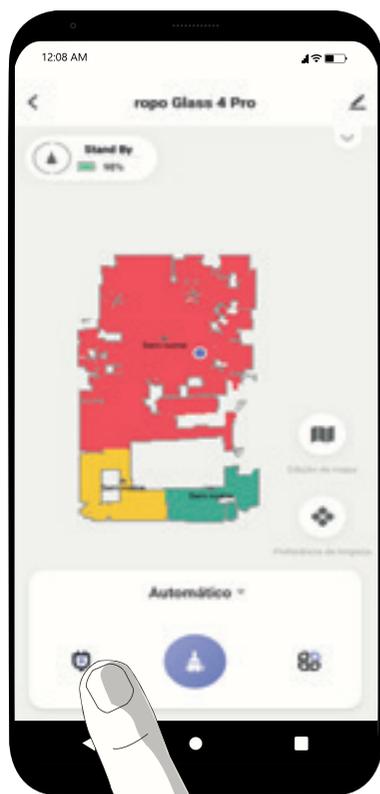
11. Caso deseje que o ambiente seja limpo em uma ordem específica, selecione a opção "Ordenar" no menu de edição customizada do mapa. Em seguida, toque em cada cômodo na ordem em que deseja.



12. À medida que os cômodos forem selecionados, um número será atribuído baseado na sequência de seleção. Após definir a sequência desejada, pressione em "Salvar".

21 Outras funções

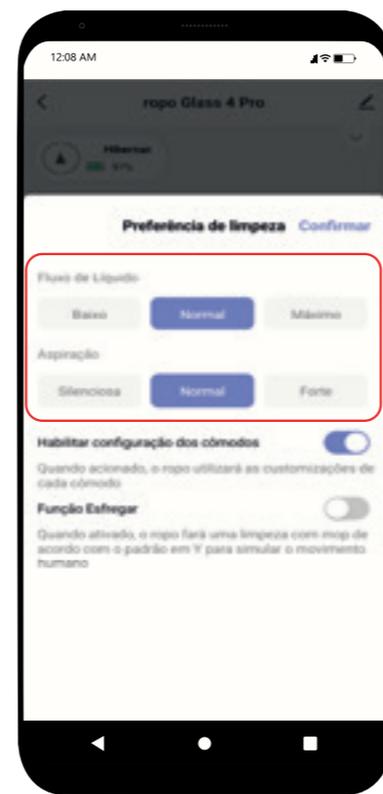
Além de definir agendamentos, é possível acessar a outras funções do Glass 4 Pro.



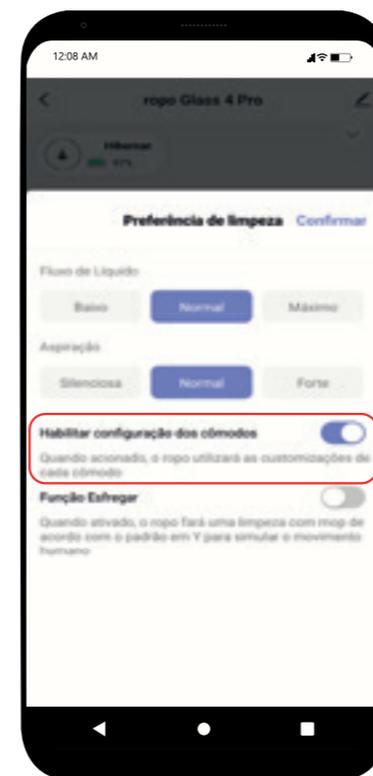
01. Caso queira interromper o ciclo de limpeza do **robo** e enviá-lo para a estação, pressione o botão de recarga na barra de funções. O **robo** interromperá o ciclo e iniciará a busca e retorno para a estação de recarga autolimpante.



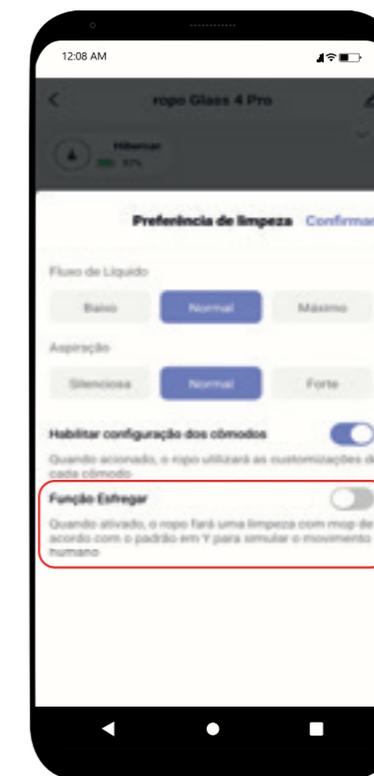
02. Para alterar parâmetros da limpeza, pressione no botão "Preferência de limpeza".



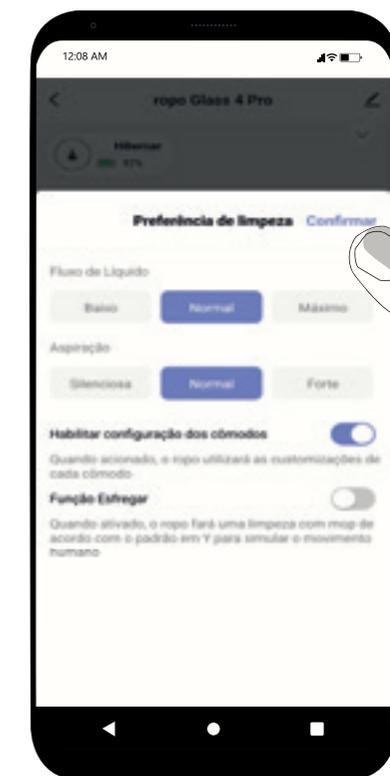
03. Neste menu é possível configurar o fluxo de líquido do reservatório eletrônico de água e a potência de aspiração da turbina. Entretanto, o **Glass 4 Pro** dará preferência para as configurações de aspiração/goingejamento feitas através do menu "Edição de mapas" caso existam.



04. Caso deseje desabilitar as customizações feitas no mapa rapidamente, desmarque a opção "Habilitar configuração dos cômodos". Isso fará com que o robô respeite as configurações de aspiração e goingejamento apresentadas no item anterior.



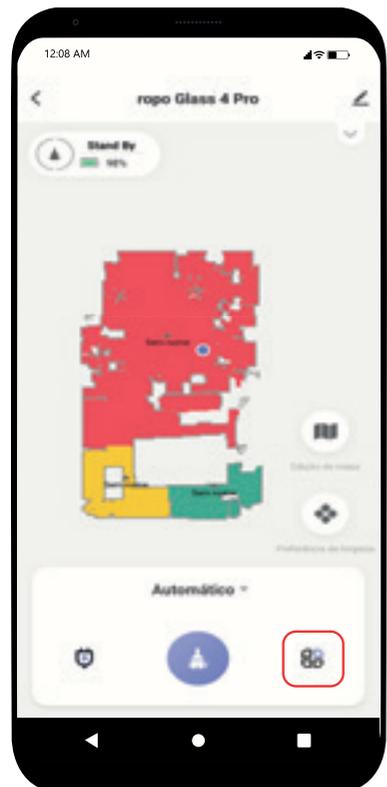
05. A função esfregar fará com que o Glass 4 Pro faça movimentos em formato de Y enquanto realiza a limpeza do reservatório de água, simulando o movimento humano, para uma melhor limpeza ao passar pano.



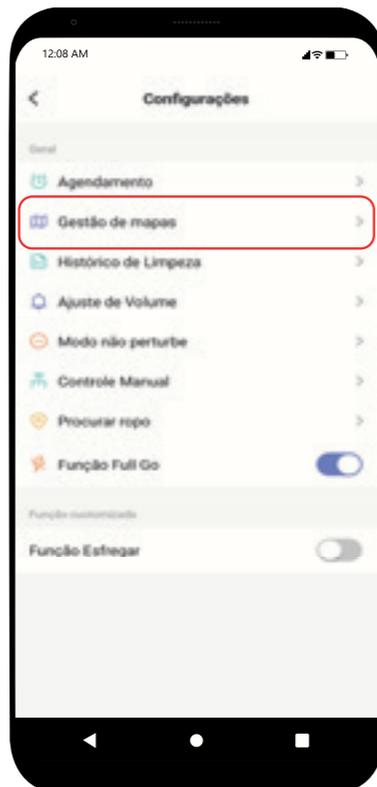
06. Após fazer as alterações desejadas, pressione em "Confirmar".

22 Configurações

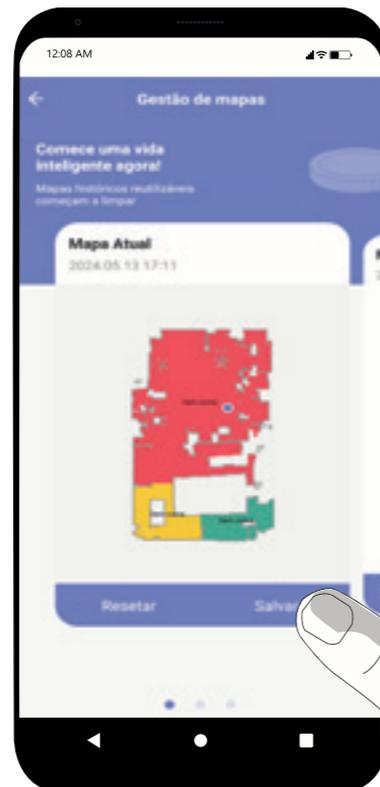
Além de configurar o agendamento de limpezas, é possível alterar parâmetros do robô e ter acesso a mais funções através do menu "Configurações".



01. Pressione o botão de configurações na tela principal do app.



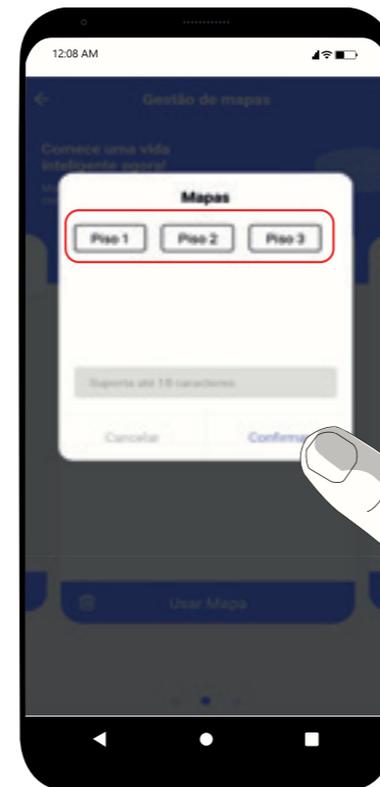
02. O Glass 4 Pro pode armazenar até 5 mapas em sua memória. Para isso, é necessário acessar o menu "Gestão de mapas".



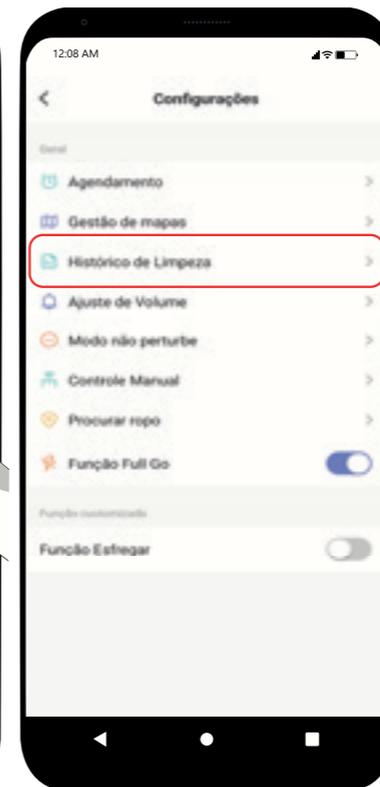
03. Após mapear o ambiente pela primeira vez, ele será mostrado no menu de gestão de mapas, mas será deletado caso o robo seja utilizado em outro ambiente. Pressione em "Salvar" para salvar o mapa ou pressione "Resetar" para descartar o mapa.



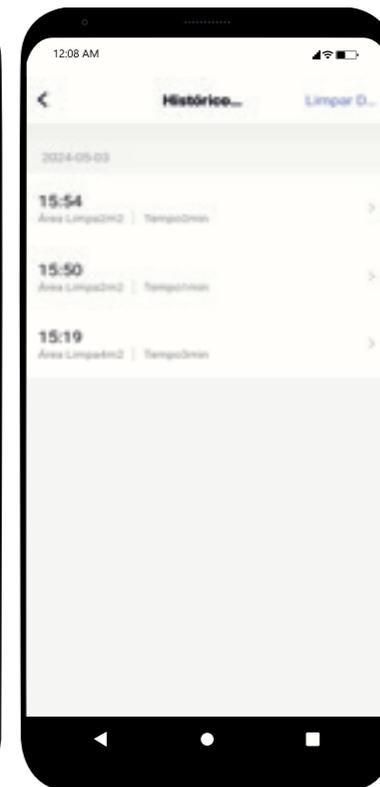
04. Quando mais mapas forem salvos, será possível escolher entre eles de acordo com a sua necessidade. Também é possível gerenciar e renomear os mapas salvos.



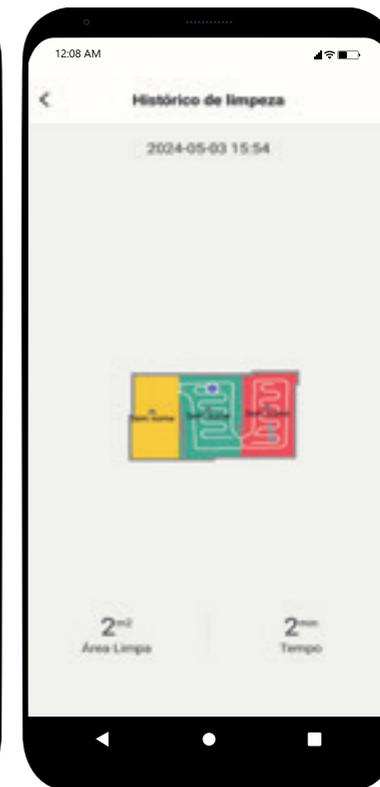
05. Ao renomear o mapa, é possível escolher entre nomes pré-definidos ou inserir um nome à sua escolha. Após definir um nome, pressione em "Confirmar".



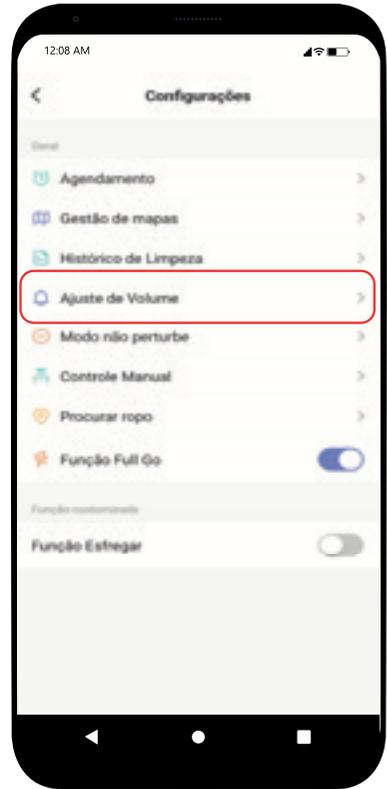
06. É possível consultar um resumo de cada ciclo de limpeza efetuado pelo Glass 4 Pro através do menu "Histórico de limpeza".



07. O histórico listará todas as limpezas feitas, mostrando o dia, horário, área limpa e duração do ciclo de limpeza.



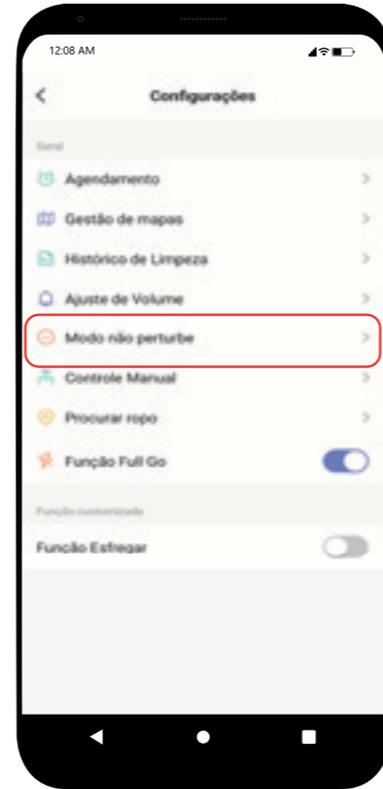
08. Também é possível pressionar na seta ao lado qualquer um dos ciclos de limpeza listados e observar o trajeto percorrido pelo Glass 4 Pro durante o ciclo.



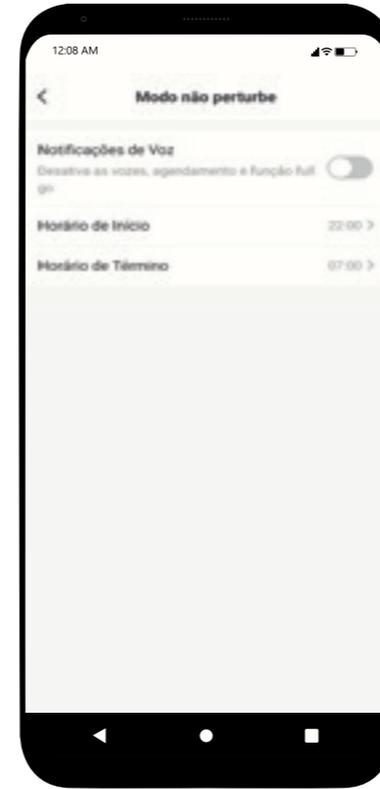
09. Para alterar os parâmetros das mensagens de voz do Glass 4 Pro, selecione a opção "Ajuste de volume".



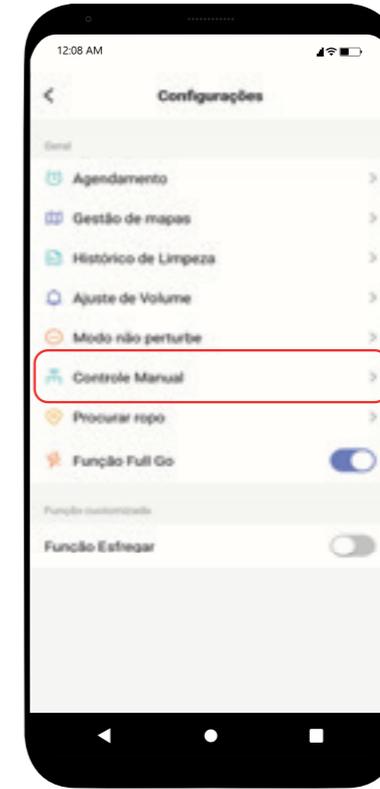
10. Neste menu é possível ajustar o volume das mensagens de voz além de alterar entre vocais masculinos e femininos para as mensagens.



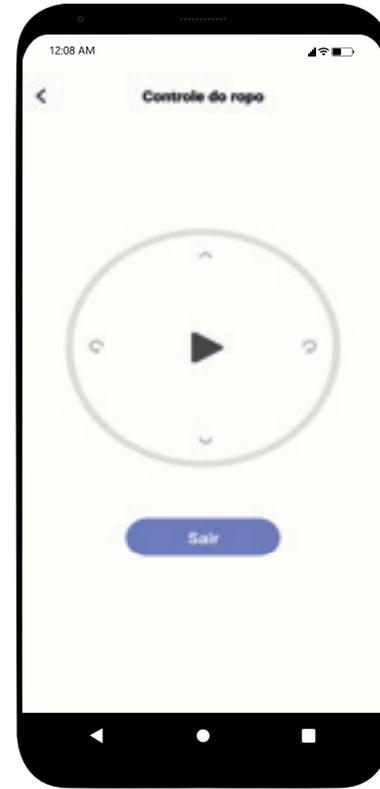
11. Através do menu de configurações, também é possível ativar o modo "Não perturbe".



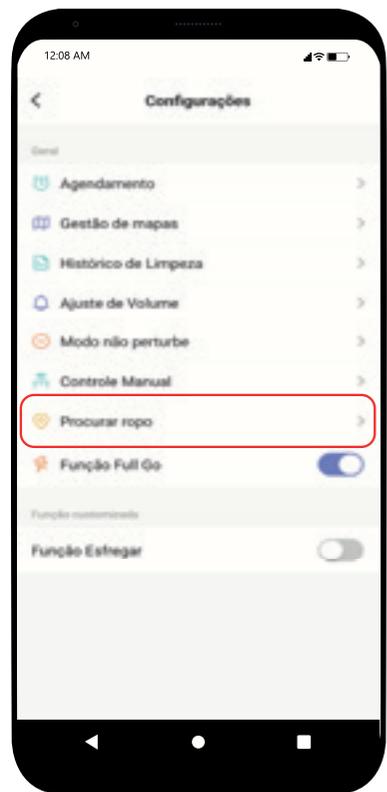
12. Ao ativar o modo não perturbe, o Glass 4 Pro não emitirá nenhuma mensagem de voz, não executará nenhum agendamento e a função Full Go será desativada durante o período estipulado no menu "Modo não perturbe".



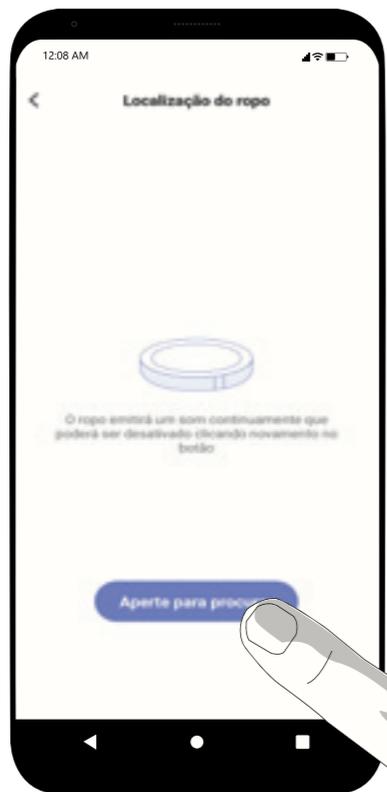
13. É possível controlar o movimento do seu Glass 4 Pro manualmente através da opção "Controle manual".



14. Movimente o Glass 4 Pro utilizando os comandos direcionais e pressione o botão de play no meio para iniciar a limpeza.



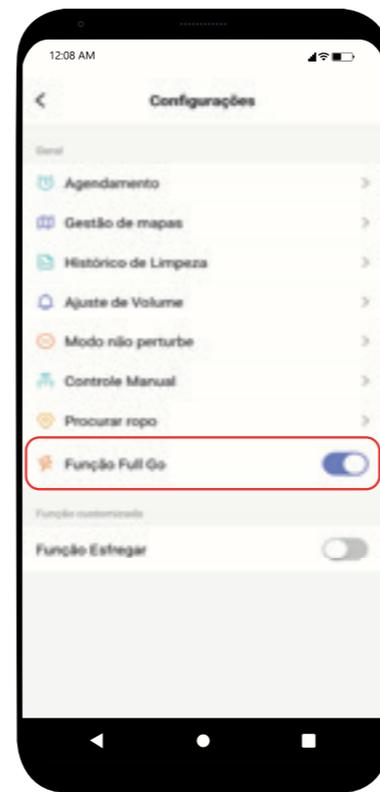
15. Caso o ropo tenha ido para debaixo de algum móvel e você não consiga localizá-lo, utilize a função "Procurar ropo".



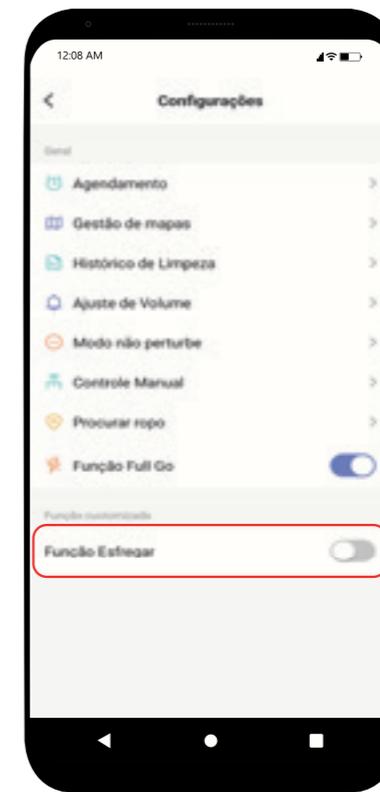
16. Ao pressionar no botão "Aperte para procurar" o Glass 4 Pro irá emitir um som de campainha continuamente, permitindo que você o localize através do som.



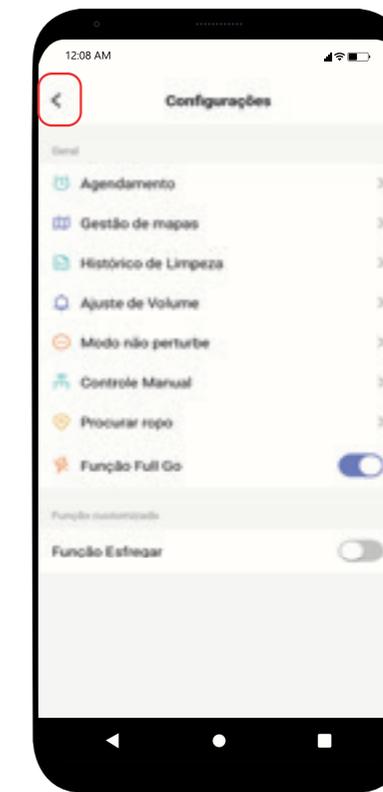
17. Ao encontrar o ropo, pressione em "Parar a busca" para parar os sons de campainha.



18. Caso a bateria do Glass 4 Pro acabe durante um ciclo de limpeza, a função "Full Go" faz com que o ropo retorne para a estação para recarregar, e quando possuir bateria o suficiente, ele voltará para concluir o ciclo de limpeza.



19. A função esfregar fará com que o Glass 4 Pro faça movimentos em formato de Y enquanto realiza a limpeza com o reservatório de água, simulando o movimento humano, para uma melhor limpeza ao passar pano.



20. Após efetuar todas as configurações desejadas, basta voltar para a tela principal usando o botão no canto superior esquerdo do menu de configurações.



Manual do aplicativo

ropo[®]
GLASS 4
PRO

Todos os direitos reservados
Modelo RPOT8-XS
V.1724